

РОССИЙСКАЯ АКАДЕМИЯ НАУК  
СИБИРСКОЕ ОТДЕЛЕНИЕ  
ИНСТИТУТ МАТЕМАТИКИ имени С.Л.СОБОЛЕВА

МОДЕЛИ КОГНИТИВНЫХ ПРОЦЕССОВ

*(Вычислительные системы, 164)*  
*Сборник научных трудов*

НОВОСИБИРСК 1998

Стр. 3-61

А Н Н О Т А Ц И Я

Данная работа является продолжением работ “Целеполагание как принцип работы мозга” и “Вероятностное прогнозирование и предсказание как принцип работы мозга”. В первой работе изложен первый из принципов работы мозга - целеполагание. Во второй работе на неформальном уровне изложен второй принцип работы мозга - предсказание. Второй принцип является, во-первых, результатом уточнения понятия вероятностного прогнозирования, используемого в Информационной теории эмоций П.В. Симонова, а, во-вторых, результатом математического анализа понятия предсказания, осуществленного автором в предыдущих работах. Тем самым, через понятия предсказание и вероятностное прогнозирование устанавливается концептуальный мост между формализацией предсказания и Информационной теорией эмоций П.В. Симонова, что на неформальном уровне было сделано во второй работе. Используя этот концептуальный мост в данной работе, мы получаем физиологическую интерпретацию понятия предсказания не только в теории эмоций П.В.Симонова, но и в Теории функциональных систем П.К.Анохина. Это дает возможность вывести новую формальную модель нейрона, дать физиологическое объяснение роли предсказания в деятельности мозга и вывести, в результате, формальную модель работы мозга, основанную на принципе предсказания на нейронном уровне. Полученная модель позволяет объяснить те свойства Теории функциональных систем П.К.Анохина и Теории Схем восприятия У.Найсера, которые остались необъясненными в первой работе.

## Формальная модель работы мозга, основанная на принципе предсказания.

Витяев Е.Е.

1. **Введение.** В работе [Витяев, 98] на неформальном уровне излагается второй из принципов работы мозга - предсказание, изложенный предварительно в [Витяев, 95]. В то же время данная работа продолжает серию работ по исследованию принципов работы мозга начатую в работах [Витяев, 95,97]. В работе [Витяев, 97] был рассмотрен первый из принципов работы мозга - целеполагание. Принцип целеполагания был взят из внешней по отношению к Теории функциональных систем работы мозга П.К.Анохина теории и был получен как обобщение понятия Задача. В самой Теории функциональных систем одними из основных понятий были понятия Результат и Потребность. В работе [Витяев, 97] было показано, что, во-первых, понятие Цель обобщает понятие задача, во-вторых, оно объединяет понятия Потребность и Результат Теории функциональных систем в одно понятие и, в-третьих, позволяет более точно определить все остальные понятия Теории функциональных систем, наполняя тем самым понятие Цель и Задача физиологическим содержанием. Это позволило применить к Теории функциональных систем результат [Ершов, Самохвалов, 84] о необходимости формализации задач в слабых формальных системах и получить в результате формальную модель работы мозга, основанную на принципе целеполагания, как иерархию слабых формальных систем. Тем самым, был установлен **концептуальный мост** между двумя теориями через основное понятие обеих теорий - Цель, как принцип обеих теорий.

Аналогично мы поступим с принципом предсказания. Физиологическим содержанием наполнен термин “вероятностное прогнозирование”, введенное Фейгенбергом и использованное П.В.Симоновым в Информационной теории Эмоций. Подробно это показано в работе [Витяев, 98] Предсказание является термином Философской логики. В работах автора [Витяев, 90; Витяев, 92] (см. разд. 2) показано, что существующие формализации понятия предсказания не адекватны. Там же дается новая формализация понятия предсказания (см. разд. 3), использующая вероятность. Тем самым, понятие предсказания через понятие вероятностного прогнозирования получает физиологическую интерпретацию в Информационной теории Эмоций П.В.Симонова. Это устанавливает **Концептуальный мост** между понятием предсказания, формализованным в [Витяев, 90; Витяев, 92], и Информационной теорией эмоций П.В. Симонова. Используя этот концептуальный мост, мы получаем физиологическую интерпретацию понятия предсказания не только в теории эмоций П.В.Симонова, но и в Теории функциональных систем работы мозга П.К.Анохина. Это дает возможность вывести новую формальную модель нейрона (разд. 4), дать физиологическое объяснение роли предсказания в деятельности мозга и вывести, в результате, формальную модель работы мозга, основанную на принципе предсказания, на нейронном уровне (разд. 5). Полученная модель позволяет объяснить те свойства Теории функциональных систем П.К.Анохина (разд. 5) и Теории Схем восприятия У.Найсера (разд. 6), которые остались необъясненными в предыдущей работе [Витяев, 97].

В работе [Витяев, 98] на неформальном уровне показано, что оба принципа - целеполагания и предсказания могут быть синтезированы в один - **главный принцип работы мозга**. Он состоит в том, что главная движущая сила любого целенаправленного поведения - эмоции - двухпараметричны. Они зависят как от эмоциональной оценки достигаемого результата, так и от вероятностной оценки возможности достижения результата. Приведем еще раз основное утверждение П.В.Симонова: “Суммируя результаты собственных опытов и данные литературы, мы пришли в 1964 г. к выводу о том, что *эмоция есть отражение мозгом человека и животных какой-либо актуальной потребности (ее качества и величины) и вероятности*

(возможности) ее удовлетворения” [Симонов, 81. С. 20, 21]. Рассмотрим теперь как главный принцип работы мозга может быть формализован.

## 2. Формальный анализ главного принципа работы мозга.

2.1. **Формальная модель работы мозга, основанная на принципе целеполагания, и главный принцип работы мозга.** Из Теории Функциональных Систем следует, что достижение каждой цели осуществляется последовательностью и иерархией функциональных систем и соответствующих Результатов, и, следовательно, каждая цель автоматически разбивается на последовательность и иерархию подцелей, приводящих к достижению цели. Полученное дерево Целей и дерево Результатов образуют ту **логическую схему достижения Цели**, которая разрешает парадокс Цели [Витяев, 97] и определяет способ ее достижения. Эта схема является логической, так как достижение Цели и получение Результата вполне описывается **логически** - Цель может быть либо достигнута, либо нет, **и Результат может быть либо получен, либо нет, в противном случае это не Результат.** Из теоремы о формализуемости Задач [Ершов, Самохвалов, 84] в рамках слабых формальных систем, следует, что достижение любых Целей может быть описано логически в рамках иерархии слабых формальных систем и тем самым **принцип целеполагания и формальная модель работы мозга, вытекающая из этого принципа, вполне могут быть представлены как иерархия слабых формальных систем.** Когда процесс обучения закончен и действие становится **автоматизированным** (без эмоций и ориентировочно-исследовательской реакции) и когда Результаты действия точно совпадают с ожидаемыми, тогда вероятностное прогнозирование (с вероятностью 1) сводится к логическому выводу, и процесс достижения Цели вполне может быть описан логически. Поэтому, логика (**математическая логика**) как раз и предназначена для точного описания **автоматизированных действий.** Но этого, как следует из Информационной теории эмоций (см. [Витяев, 98]), недостаточно для описания способа достижения мозгом своих Целей. Как показано в [Витяев, 98], **главной целью работы мозга** является стремление максимизировать положительные и минимизировать отрицательные эмоции, включая, входящие в них, вероятностные оценки достижимости результата. При этом, поскольку эмоциональные оценки достигаемого результата фиксированы, то **в процессе** достижения цели, главной целью работы мозга является максимизация второго параметра - вероятности достижимости цели. Поэтому в процессе достижения цели главной целью организма является не принцип целеполагания, а наоборот принцип вероятностного прогнозирования. Рассмотрим какие формальные методы известны в настоящее время относительно формализации процесса вероятностного прогнозирования.

В таких областях, как Искусственный Интеллект, Философская Логика, Принятие Решений, Вероятностная логика и т.д. рассматривается только логическая схема достижения Результатов. А как же тогда осуществляется вероятностное прогнозирование? Во всех перечисленных областях вероятностные оценки предсказания осуществляются “вдогонку” (параллельно) логическому выводу. Таким образом, во всех этих областях, на первое место ставится логический вывод, т.е. принцип решения Задач, а вероятностные оценки вычисляются в соответствии с полученной иерархией Задач. Тем самым вероятностное прогнозирование и **принцип предсказания ставится в подчинение принципу целеполагания. А мозгом, в процессе достижения своих целей, наоборот на первое место ставится достижение максимальных вероятностных оценок достижения цели, а уж логическая схема достижения цели выстраивается исходя из максимальности этих оценок.** Следует понять, что **мозг - это не логическое, а прежде всего предсказывающее устройство.** Но, как мы увидим, теории предсказания и, следовательно, формализации принципа предсказания нет и быть не может, пока логический вывод ставится на первое место. Причина этого имеет очень давнюю традицию и связана с тем, что логический вывод всегда рассматривался в рамках аксиоматического подхода к построению теорий и, впоследствии автоматически был перенесен на знания.

## 2.2. Критика аксиоматического подхода к знаниям.

Проанализируем подробнее, что известно о вычислении вероятностных оценок предсказания в Искусственном интеллекте, Экспертных системах, Принятии решений и Вероятностных логиках. **Во всех этих областях безоговорочно принимается аксиоматический подход к знаниям.** Мы имеем ввиду не идеализированные знания, например, математические, а эмпирические, имеющие некоторую степень достоверности, вероятности, подтвержденности и т.д. В дальнейшем мы всегда будем иметь ввиду именно **эмпирические знания.** **Аксиоматический подход к знаниям предполагает,** что если некоторые знания каким-то образом установлены (вместе с оценками их вероятности, достоверности и т.д.), например, каким-либо индуктивным методом, методом обучения, “извлечены” из эксперта опросом и т.д., то **все утверждения, получаемые из них с помощью правил логического вывода, также являются знаниями.** Оценки их вероятности (достоверности, подтвержденности и т.д.) могут быть получены по правилам вероятностной логики (нечеткой логики и т.д.) “вдогонку” логическому выводу. Рассмотрим вероятностные оценки выводимых знаний. Вычислению этих оценок посвящены работы по вероятностной, нечеткой и т.д. логике ([Fitting M.C., 88], [Shapiro E., 83]a, [Kifer M., 90], [Ng R.T., Subrahmanian V.S. 90]a,b, [Gaifman H., 64], [Nillson N.J., 86], [Hailperin T., 84], [Halpern J.Y., 90], [Scott D.S., Krauss P., 66], [Adams Er.W., 75], [Goncharov S.S., Ershov Yu.L., Sviridenko D.I., 86], [Shapiro E., 83]b, [Van Emden M.N., 86]. Есть работы, в которых вероятность (достоверность и пр.) рассматриваются как значения истинности утверждений, а процесс логического вывода обобщается до так называемой “количественной дедукции” (дедуктивных систем, в которых значения истинности непрерывны и принимают значения в интервале  $[0,1]$ ) ([Shapiro E., 83]a, [Kifer M., 90], [Ng R.T., Subrahmanian V.S. 90]a,b, [Van Emden M.N., 86]). В работах ([Ng R.T., Subrahmanian V.S. 90]a,b; [Van Emden M.N., 86]) описываются довольно богатые формальные системы, содержащие как частные случаи основные известные “количественные дедукции”. Но несмотря на значительный прогресс в разработке формальных систем все они **без исключения** основаны на аксиоматическом подходе к знаниям. Анализ изменения **оценок вероятности** утверждений в процессе логического вывода показывает, что они **всегда уменьшаются**, причем, как правило, существенно (за исключением случая, когда условная вероятность или вероятность равны 1), и полученные оценки нельзя улучшить, даже если ограничиться использованием правил с условной вероятностью не меньшей, чем, например,  $1-\epsilon$ , как это сделано в работе [Adams Er.W., 75]. И это не случайно.

Дело в том, что **использование математической логики** и, в частности, правил вывода неявно **предполагает абсолютную достоверность (или гипотетичность)** используемых в выводе **знаний и отвечает требованиям сохранения истинности, а не вероятности.** Это подтверждается тем фактом, что при применении правила вывода *modus ponens* из  $A, A \Rightarrow B$  следует  $B$ , оценка вероятности  $m(B)$  всегда строго меньше оценки вероятности  $m(A)$ , вычисленной по правилам вероятностной логики из  $m(A)$  и  $m(B/A)$  (за исключением случая, когда  $m(B/A) = 1$ . Тогда  $m(A) = m(B)$ ). Иными словами, только достоверное знание ( $m(B/A) = 1$ ) не уменьшает вероятность, в любом другом случае она строго уменьшается. Только **при достоверном знании можно применять правила вывода неограниченное число раз**, и только в этом случае они действительно являются правилами вывода - сохраняют некоторую оценку (истинности или  $m(A)=1$ ). Неограниченное применение правил вывода к вероятностным знаниям неприменимо, т.к. может приводить к знаниям, имеющим сколь угодно низкую оценку вероятности и фактически уже не являющимися знаниями. Как мы покажем далее, если отказаться от аксиоматического метода и правил вывода, то можно построить такой семантический вероятностный вывод, оценки предсказания которого наоборот всегда будут строго возрастать.

Таким образом, в Философской логике, Искусственном Интеллекте, Принятии решений, Экспертных системах, Вероятностных, Нечетких и т.д. логиках и других областях, использующих математическую логику, **главенствующую роль всегда играл принцип целепола-**

гания, формально представленный Аксиоматическим Методом. Перенос аксиоматического метода на эмпирические знания неправомерен, поэтому **необходимо изменить существующую парадигму - аксиоматический подход к знаниям - и построить такую формализацию, где главной Целью знаний являлись бы их оценки предсказания, вероятности (достоверности и т.д.)**. Только в таких формальных системах можно пытаться строить формальную модель работы мозга. **В рамках старой парадигмы это принципиально невозможно**. К счастью, в настоящее время Математическая Логика развита настолько, что давно уже вышла за рамки аксиоматического метода, и в ней существуют самые разнообразные формальные системы. Выясним, какая из них соответствует главному принципу работы мозга.

**2.3. Семантический подход к формализации главной цели работы мозга**. Таким образом, для получения максимальных вероятностных оценок предсказания необходимо отказаться от аксиоматического подхода к знаниям и использования правил вывода. Как это можно сделать?

Первый шаг к получению вероятностных оценок предсказания был сделан в “количественных дедукциях”, где значения истинности были обобщены до значений вероятности (достоверности и пр.). Но в количественных дедукциях сохраняется **очевидное несоответствие: при обобщении значений истинности, не обобщаются правила вывода**. Правила вывода применяются для сохранения значений истинности, но если значения истинности обобщены, то и правила вывода должны быть обобщены так, чтобы сохранять эти обобщенные значения, а не старые значения истинности. Каким образом можно обобщить правила вывода?

Рассмотрим процесс вычисления с точки зрения “**семантического**” подхода к программированию [Goncharov S.S., Ershov Yu.L., Sviridenko D.I., 86]. Идея семантического программирования состоит в том, чтобы процесс вычисления, обобщающий логический вывод, рассматривать как проверку истинности утверждений (включая возможное использование логического вывода) на некоторой модели. При таком взгляде на процесс вычисления процедуру логического вывода можно обобщить, определяя новые взаимоотношения высказываний и модели. Можно рассмотреть, например, не только проверку истинности, а как проверку предсказуемости, подтверждаемости, достоверности и т.д. высказываний на модели. **Такие выводы будем называть семантическими**. Для семантического вывода проверку истинности можно заменить на поиск **максимальной** предсказуемости (имеющей наибольшую оценку условной вероятности), наиболее сильно подтверждающих фактов, наиболее достоверных фактов и т.д. Это возможно потому, что **истинность имеет только два значения**, а вероятность, подтвержденность, достоверность и т.д. **имеют континуум значений**. Поэтому, если использовать не два значения истинности (истина, ложь), среди которых не имеет смысла искать “наиболее истинное”, а искать высказывания, имеющие наилучшие значения истинности в континууме значений, то поиск наиболее вероятного, достоверного и т.д. утверждения уже имеет смысл. В этом случае мы, вообще говоря, даже не нуждаемся в правилах вывода (см. рис. 1).

Как отмечалось, главной целью работы мозга является достижение наилучшей вероятностной оценки прогноза достижимости результата. Конкретизируем эту цель как **принцип предсказания: мозг способен автоматически осуществлять предсказания, обеспечивающие максимальные оценки прогноза достижимости результатов**. Если мы определим такой семантический вероятностный вывод, который способен обеспечить данный принцип, то его можно взять в качестве основы для формализации принципа предсказания. Такая формализация семантического вероятностного вывода в виде специально определенного **вероятностного вывода** была осуществлена в работах автора [Витяев, 90; Витяев, 92].

### 3. Формализация принципа предсказания.

3.1. Определим вероятностный вывод удовлетворяющий, сформулированному выше **принципу предсказания**. В следующем разделе аргументируется, что вся воспринимаемая мозгом информация и поступающая на его вход афферентация может быть представлена некоторым множеством одноместных предикатов.

В работе [Витяев, 90; Витяев, 92] определены “лучшие для предсказания правила” как правила вида  $P_1 \& \dots \& P_k \Rightarrow P_0$ , где  $P_0$  - предсказываемый предикат,  $P_1, \dots, P_k$  - предикаты, выбранные среди всех имеющихся, конъюнкция которых обеспечивает **неулучшаемую оценку предсказания**. **Оценку предсказания** определим как условную вероятность  $P(P_0/P_1 \& \dots \& P_k)$  истинности предиката  $P_0$  при истинности посылки  $P_1 \& \dots \& P_k$ . **Неулучшаемость** оценки означает, что эта оценка **локально максимальна**, т.е. ее нельзя улучшить ни добавлением новых предикатов (или конъюнкции нескольких предикатов) в посылку (уточнением условия), ни удалением одного или нескольких предикатов из посылки (обобщением условия). Предсказываемый предикат  $P_0$  может иметь несколько “лучших для предсказания правил” с различными оценками условной вероятности. Ни одно из этих правил нельзя получить из другого путем добавления или удаления нескольких предикатов посылки, хотя очевидно, что любое из этих правил можно получить из любого другого одновременным удалением и добавлением. Обозначим множество всех “лучших для предсказания правил” через **PR**. **Принцип предсказания** тогда конкретизируется следующим образом: “**мозг должен уметь автоматически обнаруживать множество правил PR, дающих максимальные оценки вероятности достижимости Результатов**”.

Найти все посылки  $P_1 \& \dots \& P_k$  правил, обеспечивающих максимальные оценки предсказания, нужно кроме того в условиях, когда мы не знаем вероятностей, а знаем только статистику, по которой можно вычислять некоторые оценки. При малой статистике мы не можем достаточно надежно гарантировать локальную максимальность. Как же тогда мозг может обнаружить множество **PR**? Это оказывается возможным если организовать **направленный поиск локально максимальных значений**. Им является **семантический вероятностный вывод**, который менее чувствителен к недостатку статистики и, как показывает машинное моделирование (ссылки приведены ниже), вполне приемлем практически.

**Семантический вероятностный вывод** осуществляется путем построения “**уточняющего**” графа:

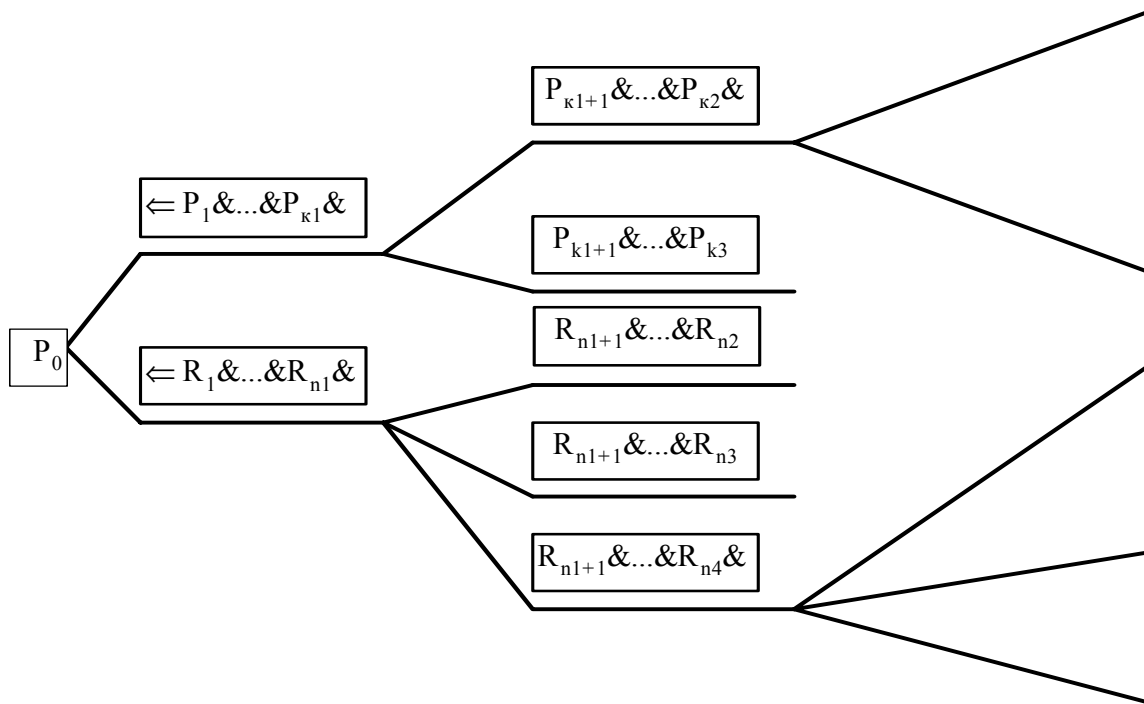


Рис 1.

Правила, начиная с  $P_0$  (посылка правила в данном случае пуста), где  $P_0$  - произвольный предсказываемый предикат “уточняются” добавлением предиката (конъюнкции предикатов) в посылку так, чтобы **условная вероятность** при каждом добавлении **строго возрастала**. Кроме того, каждое полученное правило должно быть **вероятностной закономерностью** (требование частичной локальной максимальности) - из правила нельзя было удалить никакой предикат (конъюнкцию предикатов) так, чтобы условная вероятность при этом увеличилась или не уменьшилась<sup>1</sup>. В “лучших для предсказания правилах” требуется еще что бы посылка правила была максимально точна в том смысле, что нельзя было бы добавить какой-нибудь предикат (конъюнкцию предикатов) так что бы условная вероятность повысилась. Но, как мы уже сказали, сразу этого требовать нельзя, т.к. не будет достаточной статистики для проверки этого условия. Поэтому в уточняющем графе предикаты (конъюнкции предикатов) добавляются постепенно, однако с тем условием, что бы правило было вероятностной закономерностью. “Уточнение” ветви графа завершается, когда невозможно уже добавить какой-нибудь предикат (или конъюнкцию предикатов) так, чтобы условная вероятность увеличивалась, что и означает выполнение второго условия локальной максимальности. Поэтому **в конце каждой ветви графа мы получаем “наилучшее для предсказания правило”**. Такой вывод полностью определяется целью предсказания - **достижением наилучших вероятностных оценок предсказания**. Кроме того, он обладает замечательным свойством: в отличии от оценок пред-

<sup>1</sup> В работе [Витяев, 90; Витяев, 92] рассматривается более общий случай, когда язык содержит функциональные символы и правила содержат термы, но в случае, когда функциональных символов нет, данное определение вероятностного вывода получается из определения, приведенного в [Витяев, 90; Витяев, 92] как частный случай. На самом деле здесь мы немного упрощаем формализацию, не вводя функциональные символы. Для полной формализации, когда необходимо “извлечение инвариантов”, как обнаружение мозгом законов, функциональные символы нужны. Эта более подробная формализация будет приведена в дальнейших работах.

сказания, которые вычисляются “вдогонку” логическому выводу и всегда **уменьшаются**, в семантическом вероятностном выводе **оценки предсказания всегда строго увеличиваются**.

**Включим во множество  $PR$  все вероятностные закономерности**, которые получаются на промежуточных этапах вероятностного вывода. Такое включение необходимо по двум причинам: во-первых, оно не ухудшает возможности получения максимальных оценок предсказания в случае наличия полной информации, так как **предсказание всегда осуществляется по закономерностям, имеющим максимальные оценки предсказания** среди всех применимых в данной ситуации; во-вторых, в случае дефицита информации или новизне ситуации (как в случае компенсаторной функции эмоций (см. [Витяев, 97])), когда самые сильные закономерности неприменимы из-за невыполнимости условий, промежуточные закономерности могут быть с успехом использованы, хотя и имеют немного меньшие оценки условной вероятности. Тот факт, что предсказание всегда осуществляется по закономерностям, имеющим максимальные оценки вероятности подтверждается данными нейрофизиологии: при замыкании условных связей на уровне отдельного нейрона скорость проведения импульса от условного стимула к аксону нейрона, т.е. **скорость ответа нейрона на условный сигнал, тем выше, чем выше вероятность получения какого-либо полезного Результата**. Поэтому нейрон будет реагировать прежде всего на закономерности, имеющие максимальные значения условной вероятности.

Как следует из определения, “лучших для предсказания правил” они всегда являются вероятностными закономерностями. Нетрудно видеть, что каждая вероятностная закономерность включена как составная часть в некоторое “лучшее для предсказания правило” и, значит, принадлежит  $PR$ . **Поэтому множество  $PR$  является множеством всех вероятностных закономерностей**. Множество  $PR$  включает в себя не только все конечные ветви графов, но и все промежуточные вершины и соответствующие им правила. В этом случае **принцип предсказания конкретизируется** следующим образом: **“мозг должен уметь обнаруживать все вероятностные закономерности  $PR$ , дающие максимальные оценки вероятности достижимости Результатов, на имеющихся данных”**.

В работах [Витяев, 90; Витяев, 92] доказано, что с точки зрения предсказания **множество вероятностных закономерностей  $PR$  превосходит** (дает лучшие оценки условных вероятностей) **любой логический вывод** (с параллельным вычислением оценок условных вероятностей по правилам вероятностной логики). Точнее, в [Витяев, 90; Витяев, 92] доказано, что для любого доказательства некоторого предиката  $P_0$  по правилам из  $PR$  и некоторому множеству фактов  $D$ , во множестве  $PR$  найдется всего лишь одна вероятностная закономерность  $P_1 \& \dots \& P_k \Rightarrow P_0$ , предсказывающая на тех же фактах  $D$  заведомо не хуже, чем с помощью этого доказательства. Таким образом, **для целей предсказания множество  $PR$  всех вероятностных закономерностей сильнее логического вывода**. Кроме того, в [Витяев, 90; Витяев, 92] показано, что “уточняющий граф” несмотря на свою простоту является формальным обобщением логического вывода и может рассматриваться как семантический вывод не требующий правил вывода. Это доказывает, что, если Целью вывода является достижение максимума некоторой оценки, а не сохранение значений истинности, как в логическом выводе, то мы получаем принципиально другой вывод.

Множество  $PR$  дает нам в определенном смысле **Теорию Предсказания** предметной области. Она понимается здесь не как формализм, достаточно формально объединяющий теорию вероятностей и логику первого порядка, как это делается в работах по вероятностной логике и “количественным дедукциям” [Ng R.T., Subrahmanian V.S. 90]a,b; [Scott D.S., Krauss P., 66], а **ближе к логике, как множество утверждений с максимальными значениями некоторых истинностных значений** (в нашем случае максимальных оценок условных вероятностей).

В заключение отметим, что множество  $PR$  не является слишком большим. Понятие вероятностной закономерности было введено автором с целью разработки метода обнаружения



закономерностей [Витяев, 76]. Автор был детально знаком с Теорией Функциональных Систем еще до разработки этого метода в 1972 году. Поэтому метод [Витяев, 76], во время его создания, рассматривался одновременно как реализация формальной модели нейрона. Этот метод был реализован и успешно применялся для решения большого числа практических задач ([Витяев, 76,79,89,91, [Витяев Е.Е., Подколотный Н.Л., 89], [Витяев Е.Е., Москвитин А.А., 93]). Опыт решения задач показал, что множество **PR** может быть эффективно найдено даже на малых ЭВМ.

#### 4. Критика гипотезы суммации возбуждений на единичном нейроне.

##### Новая формальная модель нейрона.

Прежде чем определять новую формальную модель нейрона, покажем что существующая формальная модель не имеет под собой никаких оснований. Господствующая уже более 30 лет в Neuroscience **гипотеза суммации возбуждений на уровне нейрона - это еще одно научное заблуждение**. Эта гипотеза была подвергнута критике П.К.Анохиным еще в 1974 г. [Анохин П.К. 75]. Работа была переведена на английский язык, но в Neuroscience до сих пор придерживаются этой гипотезы. Полнейшая ее абсурдность следует из самой работы [Анохин П.К. 75]. Ниже мы только кратко приведем вывод, сделанный в этой работе.

##### 4.1. Критика гипотезы суммации возбуждений на уровне нейрона.

“Следовательно, **теория электрической суммации**... признает наличие:

- а) возможности распространения отрицательных и положительных потенциалов по мембранам дендрита и тела нервной клетки;
- б) возможности их алгебраических суммационных объединений при встрече на поверхности нейрона;
- в) возможности адекватного воздействия этой суммы мембранных изменений на генераторный пункт нейрона.

**Благодаря огромному авторитету упомянутых выше исследователей теория “электрической суммации”**, призванная объяснить интегративную деятельность нейрона, **почти безоговорочно принята подавляющим большинством нейрофизиологов**, хотя вообще к этому не было никаких оснований, поскольку она никогда не обсуждалась и не аргументировалась достаточно серьезным образом” [Анохин П.К. 75. С. 357].

П.К.Анохин выясняет причину возникновения этой “гипотезы”.

*“...Произошел тот незаметный перенос выработанной ранее традиционной логики исследовательского процесса на проводящих образованиях (нервных волокнах. - Е.В.) к исследованию синапсов и самой нервной клетки. Кодовое выражение “проведение возбуждения через синапс” лучше всего характеризует эту ошибку сделанного обобщения. Выражаясь более точно, можно сказать, что примат мембранных процессов, справедливо принятый нейрофизиологами безоговорочно для проводящих структур автоматически был перенесен и в качестве примата (!) на синапсы, на дендриты и на нервные клетки... **Так возник первый “парадокс”, определивший всю дальнейшую логику исследований по нейрофизиологии: синапс, дендриты и нервная система были приняты как часть системы, проводящей (!) нервный импульс по мембране нервной клетки от синапса к аксонному холмику, т.е. к выходу на аксон**” [Анохин П.К. 75, С. 361].*

Что позитивного, кроме критики, утверждается в Теории Функциональных Систем по поводу нейронной активности? К сожалению, немного - только общее утверждение о системоспецифичности нейронов: “В разнообразных видах поведения, регистрируемого с помощью различных отметок и видеозаписи, мы исследовали активность нейронов моторной, зрительной, париетальной и лимбической области коры, гиппокампа, обонятельной луковицы и рети-

кулярной формации мозга. Эти исследования показали... что в стереотипном поведении многие **нейроны различных областей мозга являются системоспецифичными**, т.е. активируются и тормозятся при реализации тех или иных функциональных систем” [Швырков В.Б., 82. С. 14]. В Теории функциональных систем дается так же абстрактное утверждения об уменьшении числа степеней свободы нейронов, в процессе работы функциональных систем. Таким образом, можно достаточно смело предполагать, что обоснованной формальной модели нейрона в настоящее время не существует.

#### 4.2. Физиологическая интерпретация принципа предсказания.

Напомним, что **принцип предсказания** после формального анализа в разделе 3.1 был конкретизирован как принцип: **“мозг должен уметь обнаруживать все вероятностные закономерности”**. В разделе 3.1 мы исходили из предположения о том, что вся воспринимаемая мозгом **информация** и поступающая на его вход **афферентация** может быть представлена некоторым множеством одноместных предикатов. Обоснуем это предположение.

Под **информацией**, поступающей на “вход” мозга, мы **будем понимать всю воспринимаемую мозгом аффертацию: мотивационную, обстановочную, пусковую, обратную, санкционирующую аффертацию, аффертацию об осуществленных действиях, поступающую по коллатералям на “вход”, и т.д.** Любая афферентация, поступающая на вход по некоторому аксону, имеет два состояния - возбуждение или отсутствие возбуждения (существуют и другие параметры возбуждения, такие как сила возбуждения - число импульсов, частота, связанная с вероятностью сигнала, пачкообразность, связанная с мотивацией, и, возможно, еще некоторые другие, но мы будем учитывать (пока) только наличие возбуждения и его вероятность (частоту импульсов)). Поэтому определим поступающую на “вход” мозга информацию одноместными предикатами, которые фиксируют бинарное свойство возбуждения либо не возбуждения некоторого аксона. Возбуждение нейрона и передачу этого возбуждения на его аксон также определим одноместным предикатом, истинность которого будет означать возбуждение нейрона и передачу этого возбуждения на выход нейрона - на его аксон. Из Экологической Теории Восприятия Дж.Гибсона следует, что под информацией может пониматься любая характеристика энергетического потока света, звука и т.д., поступающая на вход мозга. Признаки, свойства, понятия и пр. - вторичны по отношению к этой информации и мы этими терминами пользоваться не будем. Поэтому, в дальнейшем мы будем предполагать, что вся афферентная информация задается некоторым множеством одноместных предикатов, значения которых соответствуют некоторой, поступающей на вход мозга, информации.

Нейрон определим как преобразование  $\langle P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$  значений предикатов  $P_1, \dots, P_k$ , обозначающих **все входные возбуждения** (как правило несколько тысяч), приходящих по аксонам на вход (синапсы) нейрона, в значение предиката  $P_0$ , обозначающего выход (аксон) нейрона. Известно, что каждый нейрон имеет рецептивное поле, стимуляция которого возбуждает его безусловно. Первоначальной (до всякого обучения) семантикой предиката  $P_0$  можно считать информацию, извлекаемую им из этого рецептивного поля. Но в процессе обучения эта информация меняется. Ей становится гораздо более богатый класс стимуляций в том числе условных, а не только безусловных<sup>2</sup>.

---

<sup>2</sup> Может показаться, что данное определение функции нейрона слишком упрощено и не учитывает такой важной функции возбуждения, как возбуждение тормозных синапсов, оказывающих тормозное действие на нейрон. Но известно, что аксон, ветвь, передает свое возбуждение на один и тот же нейрон через множество синапсов как возбуждающих, так и тормозных. Поэтому каждое возбуждение, передаваемое нейрону, передается как через возбуждающие так и через тормозные синапсы. Тормозные синапсы нужны для того, чтобы затормозить нейрон и прекратить его активность. Эта функция, как мы увидим в дальнейшем, нужна для “вытормаживания” альтернативных образов восприятия, признаков, свойств и т.д., которые в соответствии с обнаруживаемыми “тормозными закономерностями”, тормозящими нейрон, не должны быть у воспринимаемых объектов.

Напомним о системоспецифичности нейронов - нейрон может вести себя совершенно по-разному, участвуя в работе различных функциональных систем (что приводит в недоумение нейрофизиологов, т.к. в этом случае отдельно взятый нейрон не имеет фиксированной семантики). Как формально можно разделить эти случаи? Так как мотивации, санкционирующая афферентация от достигнутого результата (в том числе определенного качества) и эмоции имеют генерализованное воздействие на нейроны коры головного мозга, то мы можем полагать, что среди всех входных возбуждений  $P_1, \dots, P_k$  **каждого нейрона есть все мотивационные, санкционирующие и эмоциональные возбуждения**. Мы всегда будем предполагать, что каждый нейрон в некоторый момент времени работает в рамках определенной функциональной системы и, значит, активной для него является только одна тройка  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$  мотивации  $M$ , результата  $P$  и эмоции  $\mathcal{E}$ , сочетающиеся в этот момент времени с его собственным возбуждением. Поэтому вместо преобразования  $\langle P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$  мы всегда будем рассматривать преобразование  $\langle \langle M, P, \mathcal{E} \rangle, M, P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$ . Мотивация  $M$  добавлена в перечень входных стимулов, т.к. помимо активирующего воздействия она также может быть условным стимулом и участвовать в выработке вероятностных закономерностей, предсказывающих достижение поставленной ей же цели. Конечно, среди всех возбуждений  $P_1, \dots, P_k$  есть множество возбуждений, которые могут быть активизированы только при включении данного нейрона в работу других функциональных систем, но эти возбуждения будут автоматически проигнорированы нейроном, так как они не активны при работе функциональной системы, определяемой тройкой  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$  (вероятностные закономерности на неактивных возбуждениях не вырабатываются). Другие мотивации и эмоции (определяющие другие функциональные системы), так же время от времени будут передавать свои возбуждения на вход данного нейрона, что может привести к выработке закономерностей, включающих данный нейрон в работу этих других функциональных систем. Но поскольку функциональные системы не могут выполняться одновременно, если только они не включены в иерархию одновременно работающих функциональных систем, то отдельный нейрон, при достижении некоторой цели, всегда работает в рамках только одной функциональной системы. Поэтому преобразование  $\langle \langle M, P, \mathcal{E} \rangle, M, P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$  само **автоматически** выделит среди  $P_1, \dots, P_k$  те возбуждения, которые позволят с максимальной вероятностью предсказывать и тем самым возбуждать нейрон  $P_0$  в рамках вполне определенной функциональной системы, определяемой тройкой  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ .

Для рассмотрения оценок условных вероятностей предсказания, необходимо определить **вероятность**. Нам достаточно определить вероятность событий, фиксируемых нейронами, участвующими в работе некоторой функциональной системы. **Событием**  $P_{i1} \& \dots \& P_{im}$ , где  $P_{i1}, \dots, P_{im} \subseteq \{P_1, \dots, P_k\}$  в нейроне  $\langle \langle M, P, \mathcal{E} \rangle, M, P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$  будем называть одновременное возбуждение входов  $P_{i1}, \dots, P_{im}$  этого нейрона непосредственно перед действием подкрепляющего возбуждения, т.е. тройки  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ . **Частоту**  $h(P_{i1} \& \dots \& P_{im})$  события  $P_{i1} \& \dots \& P_{im}$ , определим как  $h = n/N$ , где  $N$  - общее число подкреплений нейрона тройкой  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ , а  $n$  - число случаев подкрепления, когда были одновременно возбуждены все предикаты  $P_{i1}, \dots, P_{im}$ . Под **оценкой условной вероятности**  $P(P_0/P_{i1}, \dots, P_{im})$  возбуждения нейрона  $P_0$  при условии возбуждения его входов  $P_{i1}, \dots, P_{im}$  будем понимать условную частоту  $h(P_0/P_{i1}, \dots, P_{im}) = h(P_0 \& P_{i1} \& \dots \& P_{im}) / h(P_{i1} \& \dots \& P_{im})$ . Примем **интерпретацию вероятности** введенную К.Поппером, как предрасположенность с определенной вероятностью к появлению некоторого события. Будем считать,

---

Иными словами, они нужны при анализе конкуренции целостных “схем”, образов, планов действий и т.д. Для анализа того, как возбуждение передается от одного нейрона к другим, учет тормозных синапсов не обязателен. В дальнейших работах тормозные синапсы будут включены в виде своеобразного отрицания.

что при рассмотрении работы некоторого нейрона  $\langle\langle M, P, \Xi \rangle, M, P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$  в некоторой функциональной системе у нас определены вероятности всех событий.

#### 4.3. Новая формальная модель нейрона.

**Гипотеза: Функция нейрона состоит в семантическом вероятностном выводе всех вероятностных закономерностей между его входом и выходом** для всех функциональных систем, в которые он вовлечен. Каждый нейрон  $\langle\langle M, P, \Xi \rangle, M, P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$  внутри себя для своего выхода  $P_0$  строит “уточняющий” граф для каждой функциональной системы, определяемой мотивацией  $M$  эмоцией  $\Xi$  и результатом  $P$ .

У каждого нейрона есть рецептивное поле, стимуляция которого всегда безусловно возбуждает его выход  $P_0$ . Вероятностные закономерности обнаруживают вероятностные закономерности между входными возбуждениями нейрона, приходящими из разных отделов мозга на его синапсы, и его выходным возбуждением. **Нейрон реагирует (возбуждается) на те и только те возбуждения входов, которые являются либо возбуждениями от рецептивного поля, либо условиями хотя бы одной из выработанных им вероятностных закономерностей с достаточным для его возбуждения уровнем оценки условной вероятности.** Частота его возбуждения и быстрота возбуждения пропорциональны максимальной величине условной вероятности среди всех сработавших закономерностей.

Нейроны в разных состояниях возбудимости коры (бодрствование, мотивация, эмоция, ориентировочно-исследовательская реакция, сон и т.д.) имеют разный порог срабатывания. **Под порогом срабатывания нейрона** будем понимать то минимальное значение оценки условной вероятности закономерности, которое в состоянии возбудить нейрон. Из описания эмоций и ориентировочно-исследовательской реакции следует, что они способны изменять порог срабатывания нейрона.

Известно, что в процессе выработки условных связей, а также при замыкании условных связей на уровне отдельного нейрона, скорость проведения импульса от условного раздражителя(лей) к аксону нейрона, т.е. **скорость ответа нейрона на условный сигнал, тем выше, чем выше оценка условной вероятности достижимости этого (этапного) результата.** Это показывает, что **мозг интересуют прежде всего высоковероятные прогнозы** и нейроны срабатывают прежде всего на самые сильные закономерности с максимальными оценками условных вероятностей.

### 5. Формальная модель работы мозга, вытекающая из принципа предсказания.

Объяснение Теории функциональных систем.

**5.1. Формальная модель работы мозга, вытекающая из принципа предсказания.** В силу сформулированной выше гипотезы, нейроны обнаруживают все вероятностные закономерности между его входом и выходом для различных функциональных систем, в которые он включен. Для выполнения принципа предсказания надо уметь обнаруживать все множество вероятностных закономерностей  $PR$ . Для этого необходимо, чтобы бы нейроны в мозге были связаны так, чтобы на их входы могла попасть любая из входных афферентаций мозга и их выход мог достигнуть любого эффекторного органа. Именно это и осуществляется **решеточным принципом межнейронных связей** [Поляков Г.И., 65]. “Мы считаем, что в самом фундаменте нейронной организации заложен биологически обусловленный принцип универсальной взаимосвязи всех воспринимающих раздражения элементов - рецепторов - со всеми элементами, реализующими ответные реакции на раздражения - эффекторами, которыми обладает организм. **Любой рецептор или комбинация рецепторов, могут быть связаны с любым эффектором, или комбинацией эффекторов.** Анатомически данный принцип выявляется в виде схемы всеобщего перекреста (“решетки”) нервных путей, соединяющих отдельные ре-

цепторные точки тела, или их группы, с эффекторными” [Поляков Г.И., 65, С. 101]. Рисунок 2, приведенный в [Поляков Г.И., 65], иллюстрирует эту “решетку”. Жирными точками обозначены нейроны, стоящие в узлах решетки. Нейроны не просто стоят в местах схождения афферентаций, но и возникают в таких местах: “Как видно на приведенной схеме ... **нейроны возникают** и структурно закрепляются именно в пунктах взаимодействия различных по своему происхождению и назначению нервных импульсов. Таким образом, нейрон с самого начала его появления в эволюции живых организмов предстает перед нами как аппарат схождения (конвергенции) и расхождения (дивергенции) **переключаемых** в нем импульсов” [Поляков Г.И., 65, С. 102].

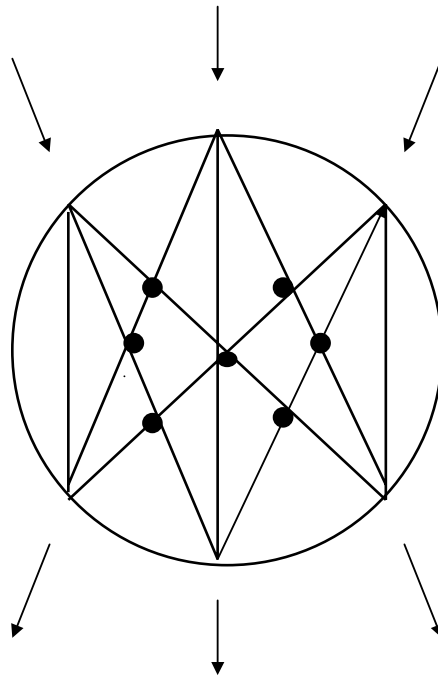


Рис. 2

В дополнение к “переключающей” функции нейронов надо еще добавить, что нейроны в каждом “узле решетки” получают на вход не только возбуждения от нейронов предыдущего слоя, но и от всех предыдущих слоев и посылают свое возбуждение всем последующим слоям. Кора головного мозга достаточно тонка и возбуждения поступающие в нее или возникающие в ней в вертикальном направлении (перпендикулярно ее поверхности) пронизывают почти всю кору (в отличии от горизонтального направления). Таким образом, мозг устроен в достаточно точном соответствии с необходимостью иметь максимально точные предсказания, которые можно получить обнаружением **всех вероятностных закономерностей PR**. Единственное ограничение, возникающее при обнаружении вероятностных закономерностей нейронами состоит в том, что **подкрепление нейронов осуществляется только** в рамках некоторой функциональной системы, т.е. **только тогда, когда достигается некоторая цель**.

Определим понятие функциональной системы в терминах вероятностных закономерностей. Вспомним, что функциональные системы формируются для выполнения некоторых функций организма и достижения соответствующих результатов. “#Состав функциональной системы не может быть определен каким-либо анатомическим принципом. Наоборот, самые разнообразные “анатомические системы” могут принимать участие и объединяться на базе одновременного возбуждения при выполнении той или иной **функции организма**#” [Судаков, 84. с. 19].

Используя формальную модель нейрона, можно объяснить как происходит формирование функциональной системы на нейрофизиологическом уровне. Пусть тройка  $\langle M, P, \Xi \rangle$  ставит цель по выполнению некоторой функции организма. Если функциональная система не определена генетически, то на начальном этапе формирования функциональной системы у нас нет высоковероятного прогноза достижения цели и, следовательно, возникает **ориентировочно-исследовательская реакция** для обучения достижению данной цели, которая:

- во-первых, стремится к тому, что бы **все окружающие животное раздражители были известны**. “В новой неизвестной обстановке ... поведение строится с использованием выраженной ориентировочно-исследовательской деятельности. На основе имеющейся потребности животные активно **исследуют все ранее неизвестные раздражители** окружающей среды ...” [Судаков, 84. с. 124];

- во-вторых, все обследованные раздражители она **“связывает”** с по типу условного рефлекса с **конечным Результатом**;

- в-третьих, она генерализованно **поднимает и выравнивает** активность нейронов коры головного мозга, что делает возможным возникновение условных связей между отдаленными нейронами коры: “ориентировочно-исследовательская реакция ... всегда ведет к десинхронизации электрической активности коры ... часто выражающееся на записи почти прямой линией ... Эта десинхронизация является общепризнанным результатом активности ретикулярной формации ствола мозга ... является выражением энергетического влияния на кору больших полушарий” [Анохин П.К., 79. с. 346]; “... можно сказать, что без этого активирующего действия со стороны ретикулярной формации отдельные раздражения, приходящие в кору, были бы в значительной степени изолированными и не могли бы вступить между собой в непосредственную тесную связь так легко, как они вступают при повышении тонуса коры через подкорковое возбуждение ориентировочно-исследовательской реакции.” [Анохин П.К., 79. с. 351];

Нетрудно видеть, что **все эти функции ориентировочно-исследовательской реакции так же направлены на то, что бы обнаружить максимальное число вероятностных закономерностей  $PR$**  и сформировать такие функциональные системы, которые бы включали максимальные возможности предсказания результата, предоставляемые схемой соединения нейронов Рис.2. Действительно, добиваясь что бы все раздражители были известны, она максимально увеличивает “вход” мозга (см. рис.2); поднимая и выравнивая активность нейронов коры, она обеспечивает равномерное увеличение числа активных нейронов, “срабатывающих” по не достаточно сильным вероятностным закономерностям, что еще больше увеличивает объем доступной информации и возможность ее передачи из одних отделов мозга в другие; и, наконец, “связывает” условными связями всю эту информацию с конечным результатом путем обнаружения вероятностных закономерностей. Облегчается так же выработка условных связей, т.к. даже при небольшом числе сочетаний условного сигнала с безусловным, когда вероятностная закономерность еще не достаточно сильна, мы получаем предсказание безусловного сигнала при срабатывании соответствующего нейрона по этой слабой закономерности.

При таком действии практически **любая вероятностная закономерность из  $PR$ , полезная для предсказания какого-либо (этапного) результата  $P_0$**  какой-либо из потребностей  $\langle M, P, \Xi \rangle$ , **может быть обнаружена** схемой нейронов рис.2, и включена в функциональную систему (если только для этой вероятностной закономерности  $(M \& P_{i1} \& \dots \& P_{ik} \Rightarrow P_0) \in PR$  существует нейрон  $\langle \langle M, P, \Xi \rangle, M, P_1, \dots, P_k \rangle \Rightarrow P_0$ , такой что  $\{P_{i1}, \dots, P_{ik}\} \subseteq \{P_1, \dots, P_k\}$ ). Теоретически в нашей модели мы будем считать, что такой нейрон всегда существует. Для обнаружения вероятностных закономерностей  $(M \& P_{i1} \& \dots \& P_{ik} \Rightarrow P_0) \in PR$  некоторой функциональной системой  $\langle M, P, \Xi \rangle$  достаточно мотивации  $M$ , и того факта, что, если при условии  $M \& P_{i1} \& \dots \& P_{ik}$  сработал нейрон  $P_0$ , то это приблизит нас к достижению конечного результата  $P_0$ , вызывающего положительную эмоцию  $\Xi$ . Каждая вероятностная закономерность из  $PR$  подкрепляется

**единственной** тройкой  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ . Множество всех вероятностных закономерностей из  $PR$  и обнаруживающих их нейронов, подкрепляемых некоторой тройкой  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ , и есть та **функциональная система**, определяемая  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ . Обозначим через  $PR(M, P, \mathcal{E})$  все те вероятностные закономерности (и содержащие им нейроны), которые соответствуют этой функциональной системе. Пусть  $\{\langle M, P, \mathcal{E} \rangle\}$  - множество всех потребностей. Множество  $\{\langle M, P, \mathcal{E} \rangle\}$  разбивает все множество вероятностных закономерностей  $PR$  на непересекающиеся группы  $PR(M, P, \mathcal{E})$ , т.к. каждая вероятностная закономерность закрепляется только одной потребностью  $\langle M, P, \mathcal{E} \rangle$ . Поэтому  $PR = \cup \{PR(M, P, \mathcal{E})\}$ . Однако, вырабатывающие их нейроны могут принадлежать разным группам, т.к. один и тот же нейрон может участвовать в работе нескольких функциональных систем. Множество  $\{PR(M, P, \mathcal{E})\}$  **и есть все множество функциональных систем, обнаруживаемых мозгом и та математическая модель работы мозга, которая вытекает из принципа предсказания.**

Это определение дает нам функциональные системы в полном объеме со всеми промежуточными результатами. Рассмотрим как развиваются функциональные системы. Это позволит нам дать **подробную структуру данной формальной модели работы мозга** и каждой функциональной системы в отдельности.

## 5.2. Структура формальной модели работы мозга $\{PR(M, P, \mathcal{E})\}$ .

Объясним формирование и совершенствование действий как оно описано в Теории функциональных систем и в [Витяев, 97]. Используя формальную модель работы мозга  $\{PR(M, P, \mathcal{E})\}$  и формальную модель нейрона, сделаем это на нейронном уровне, что раскроет нам структуру формальной модели. Это даст нам возможность в следующем разделе объяснить в целом организацию целенаправленного поведения в Теории функциональных систем на нейронном уровне. Объясним так же те свойства акцептора результатов действия, которые остались необъясненными в работе [Витяев, 97] и которые, по существу, не могут быть объяснены на основе принципа целеполагания. Это “предвосхищение” в акцепторе результатов действия и его автоматическое обогащение и совершенствование.

Приведем высказывания из Теории функциональных систем о тех свойствах акцептора результатов действия, которые мы хотим объяснить (они выделены жирным шрифтом) и которые не были объяснены в [Витяев, 97]: “Формирование “Цели” в центральной архитектуре поведенческого акта связано с построением следующей стадии системной организации поведенческого акта аппарата **предвидения** будущего Результата (всей последовательности и иерархии Результатов), удовлетворяющего доминирующую потребность, - аппарата Акцептора Результатов действия” [Судаков, 84. с. 81]. “Он **“предвосхищает”** афферентные свойства того результата, который должен быть получен в соответствии с принятым решением, и, следовательно, **опережает ход событий в отношениях между организмом и внешним миром ...** По сути он должен сформировать какие-то тонкие нервные механизмы, которые позволяют не только прогнозировать признаки необходимого в данный момент результата, но и **сличать их с параметрами реального результата**” [Анохин П.К., 78, С. 95]b.

Как уже объяснялось в [Витяев, 97], под “предвидением” понимается предвосхищение, в соответствии с принципом опережающего отражения действительности [Анохин П.К., 78]a, всей последовательности и иерархии результатов необходимых для достижения конечной цели. Более конкретно предвосхищение не определяется. Как показано в работах школы П.К.Анохина, нейрофизиологически предвосхищение реализуется специальными коллатеральными ответвлениями от произведенных действий и поступающих на “вход” мозга, конвергируя с афферентацией от входных стимулов: “Речь идет о коллатеральных ответвлениях пирамидного тракта, отводящих ко многим межучасточным нейронам “копии” тех эфферентных посылок, которые выходят на пирамидный тракт ... Таким образом, момент принятия решений и начала выхода рабочих эфферентных возбуждений (начало действий - Е.В.) из мозга сопровождается формированием обширного комплекса возбуждений, состоящего из **афферентных признаков будущего результата и из коллатеральной “копии” эфферентных возбужде-**

ний, вышедших на периферию по пирамидному тракту к рабочим органам.” [Анохин П.К., 78, С. 97]b. Таким образом, рис.2 преобразуется в более сложную схему:

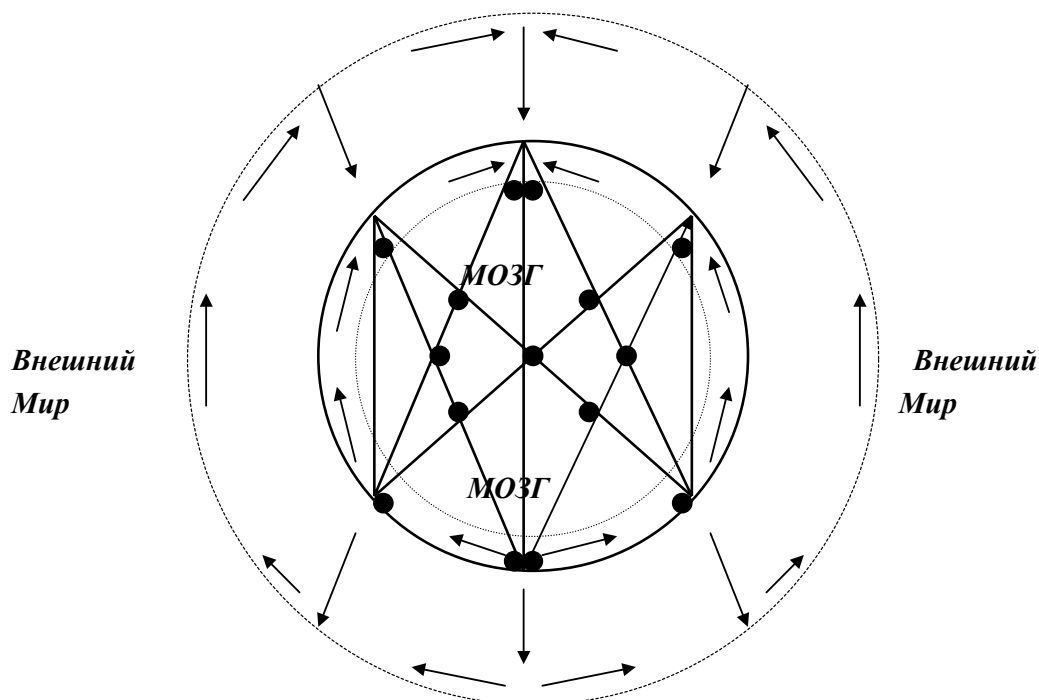


Рис. 3.

В рис 3. добавился внутренний контур обратных связей, обозначенный малой пунктирной линией, посылающий по коллатералям возбуждения с “выхода” мозга на его “вход”, а так же внешний контур обратных связей от результатов осуществленных действий во внешней среде, обозначенный большой пунктирной линией. Добавились и нейроны вдоль внутреннего контура по возбуждениям которых осуществляется “предвосхищение” результатов действий акцептором результатов действий.

Рассмотрим выработку классического условного рефлекса. Пусть **a** - выбранный нами условный сигнал, например, звонок и **b**, **c** и **d** - стук кормушки, вид хлеба и действие хлеба на вкусовые рецепторы языка (безусловный раздражитель).

Фактически **все пусковые стимулы являются результатами** действий - действием является **ожидание** пускового стимула и настройка сенсорного аппарата (предвосхищение в терминологии У.Найсера) на восприятие данного стимула, а **результатом действия и обратной афферентацией является сам пусковой стимул**. В соответствии с концепцией Схем восприятия У.Найсера (см. раздел 6 и [Найсер У, 81], [Витяев, 97]), без такой настройки и предвосхищения мы просто не сможем воспринять (и не увидим и не услышим) соответствующий пусковой стимул. Например, чтобы воспринять звонок **a** мы должны осуществить перцептивное действие **da** по настройке на его восприятие. Поэтому мы далее будем рассматривать пусковые стимулы как этапные результаты.

Верно и обратное - **обратная афферентация** об успешном завершении некоторого этапного действия и получение этапного результата **является пусковой** для начала следующего действия и продолжения достижения цели, т.к. мы не можем продолжить следующее действие, пока не совершено предыдущее. Например, после того как прозвучал звонок **a**, животное



начинает следующее действие **db** - ожидание стука кормушки. Достижение результата **b** - стука кормушки, будет пусковым для начала следующего этапа действий - подхода к кормушке и восприятие хлеба **dc**. Получение результата **c** - вида хлеба, “запустит” последнее действие **dd** - поедание хлеба с целью получения конечного результата **d** - ощущение хлеба рецепторами языка.

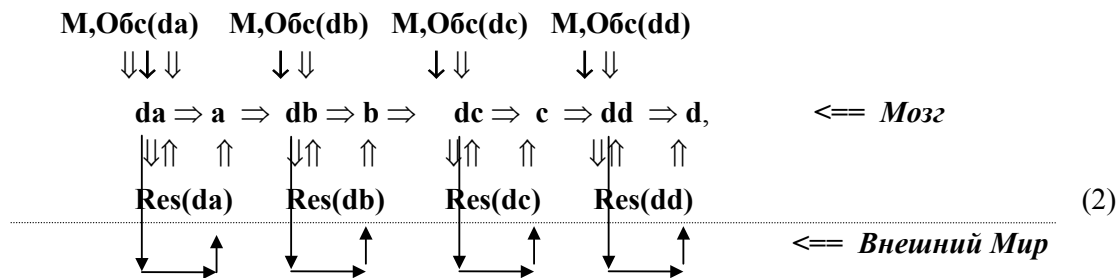
“Запуск” действия **db** может быть осуществлен нейроном **db** при действии на него пускового стимула **a** по закономерности  $a \Rightarrow db$ . Эта закономерность будет закреплена в том и только в том случае, если действие **db** приведет к такой обратной афферентации **Res(db)** от результатов этого действия, которая вызовет результат **b**, для которого закономерность  $b \Rightarrow d$ , обнаруженная нейроном **d**, будет иметь большую оценку условной вероятности, чем закономерность  $a \Rightarrow d$  от предыдущего этапного результата. В этом случае, в соответствии с информационной теорией эмоций, возникшая положительная эмоция, закрепит “запуск” действия  $a \Rightarrow db$ , активацию обратной афферентацией **Res(db)** результата **b** по закономерности  $Res(db) \Rightarrow b$ , а так же закономерность  $b \Rightarrow d$ . После получения условного стимула **a** и запуска действия **db**, следующим пусковым стимулом станет уже стимул **b**, запускающий действие **dc**, а этапным результатом будет результат **c**. Этот следующий этап действий приведет к выработке аналогичных закономерностей  $b \Rightarrow dc$ ,  $Res(dc) \Rightarrow c$  и  $c \Rightarrow d$  и т.д. (см. (1)). “Запуск” действия **da** осуществляется самой мотивацией **M**, поскольку мотивация является не только активирующим возбуждением, но и стимулом. “Запуск”  $M \Rightarrow da$  закрепится по той же причине, что и другие запуски, т.к. приведет к этапному результату **a**, предсказываемому по закономерности  $a \Rightarrow d$  достижимость конечного результата с большей вероятностью, чем по закономерности  $M \Rightarrow d$ .

Полученные после рассмотрения всех этапов действия закономерности  $a \Rightarrow d$ ,  $b \Rightarrow d$  и  $c \Rightarrow d$  будут иметь последовательно возрастающие оценки условных вероятностей. Таким образом, на нейронном уровне мы вместо последовательности  $a \Rightarrow b \Rightarrow c \Rightarrow d$  будем иметь следующую последовательность (графическое представление этой последовательности приведено в (2)):

$$M \Rightarrow da \rightarrow Res(da) \Rightarrow a \Rightarrow db \rightarrow Res(db) \Rightarrow b \Rightarrow dc \rightarrow Res(dc) \Rightarrow c \Rightarrow dd \rightarrow Res(dd) \Rightarrow d \quad (1)$$

где  $a \Rightarrow$ ,  $b \Rightarrow$ ,  $c \Rightarrow$  - условные связи “запуска” очередного этапа действий, выработанные нейронами **da,db,dc**. Стрелка  $\rightarrow$  после действий **da,db,dc,dd** означает совершение действий во внешней среде. **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)** - обратные афферентации, поступающие на входы нейронов **a,b,c,d** из внешней (внутренней) среды и сигнализирующие о достигнутом результате действий.

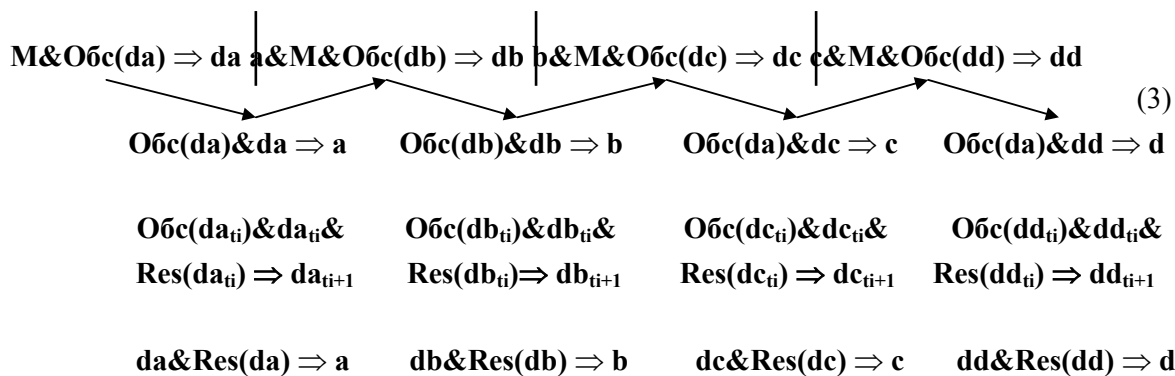
Каждое действие **da, db,dc,dd** в соответствии с рис 3. по коллатералям передает свое возбуждение на “вход” мозга и, следовательно, можно считать, что возбуждение от моторного нейрона **da** одновременно с активацией самого действия передает свое возбуждение на вход нейрона **a**, действие **db** на вход нейрона **b**, действие **dc** на вход нейрона **c** и действие **dd** на вход нейрона **d**. Значит, на входы нейронов результатов **a,b,c,d** поступит не только обратная афферентация **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)** от результатов осуществленных действий, поступающая по **внешнему контуру**, но и возбуждения от самих действий **da,db,dc,dd**, поступающая по **внутреннему контуру** мозга. Поэтому схема условного рефлекса (1) преобразуется в схему:



Здесь М - мотивация, “извлекающая из памяти” активацией  $\downarrow$  (см. подробнее далее) всю цепочку действий (план действий) по достижению цели. Обстановочная афферентация **Обс(da)**, **Обс(db)**, **Обс(dc)**, **Обс(dd)**, представляет собой множество всех необходимых условий успешного совершения каждого отдельного действия и достижения в итоге конечного результата в данной обстановке. Никакого другого дополнительного смысла обстановочная афферентация не имеет. Обстановочная афферентация **автоматически** включится в закономерности  $\mathbf{M\&Обс(da)} \Rightarrow \mathbf{da}$ ,  $\mathbf{a\&Обс(db)} \Rightarrow \mathbf{db}$ ,  $\mathbf{b\&Обс(dc)} \Rightarrow \mathbf{dc}$ ,  $\mathbf{c\&Обс(dd)} \Rightarrow \mathbf{dd}$  как “существенная” информация (повышающая условную вероятность прогноза (см. рис. 1)) о необходимых условиях возможности “запуска” очередного действия и получения соответствующего (этапного) результата.

Как видно из схемы (2), достижение цели представляет собой последовательность “блоков” (см. отдельный блок в схеме (4)), каждый из которых начинается и заканчивается двумя последовательными этапными результатами. Рассмотрим сначала процесс обучения и совершенствования действий внутри одного “блока”. В следующих разделах мы рассмотрим как может быть существенно изменен весь план действий (2).

Представим схему (2) через закономерности, возбуждающие соответствующие нейроны. Это следующие закономерности, вырабатываемые схемой (2) в процессе обучения:



Далее в этом и следующем разделе все эти закономерности будут объяснены. Определим сначала, что такое, например, действие **dc**. Для этого заметим, что вся совокупность обратных афферентаций от результатов действия **dc**, которую обозначим через **GenRes(dc)**, поступает на “вход” мозга **непрерывно во времени**, начиная с момента начала действия и кончая достижением этапного результата **c**. Само действие **dc** в виде возбуждения отдельного нейрона или группы нейронов так же непрерывно во времени передает свои возбуждения эффекторным механизмам (мышцам, органам и т.д.) и одновременно по коллатералям на “вход” мозга. Рассмотрим подробнее взаимодействие обратной афферентации **GenRes(dc)** и действия **dc** в процессе обучения. Что будет первым во времени стимулом из **GenRes(dc)**, контролирующим правильность осуществления действия **dc**? Первым стимулом будет сигнализация о таком первом результате совершенного действия, который **не всегда** достигается при совершении этого действия, т.е. это **первый момент**, в котором действие может отклониться от задан-

**ной цели** и, в итоге, не достичь результата **с**. Если обратная афферентация подтвердит правильность совершения действия, то действие может быть продолжено. Следующей обратной афферентацией из **GenRes(dc)**, контролирующей правильность совершения действия будет обратная афферентация от такого следующего момента действия, когда оно снова, в принципе, может отклониться от заданной цели. Зафиксируем множество моментов времени  $t_1, t_2, \dots, t_k$ , в которых действие  $dc_{ti}$ ,  $i = 1, \dots, k$ , в принципе, может отклониться от цели и в которых получаемую обратную афферентацию **Res(dc<sub>ti</sub>)** следует контролировать. Разобьем действие **dc** на участки  $dc_{ti}$ ,  $i = 1, \dots, k$ . Первый участок действия запускается как мы знаем закономерностью **b&Обс(dc) ⇒ dc<sub>t1</sub>**. После получения обратной афферентации **Res(dc<sub>t1</sub>)** об успешном завершении этого первого участка действия  $dc_{t1}$ , действие **dc** может быть продолжено. Продолжение действия “запускается” закономерностью **Обс(dc<sub>t1</sub>)&dc<sub>t1</sub>&Res(dc<sub>t1</sub>) ⇒ dc<sub>t2</sub>**. Эта закономерность будет обнаружена автоматически, т.к. все условия “существенны” (удаление какого-либо условия строго уменьшает условную вероятность правила) в ней для продолжения действия. Далее действие продолжается по рекуррентным закономерностям **Обс(dc<sub>ti</sub>)&dc<sub>ti</sub>&Res(dc<sub>ti</sub>) ⇒ dc<sub>t(i+1)</sub>**,  $i = 1, \dots, k-1$ , в которых действия  $dc_{ti}$  и  $dc_{t(i+1)}$  могут совпадать. Если для некоторых последовательных участков действия  $dc_{ti}, \dots, dc_{t(i+1)}$ ,  $i+1 \leq k$  совершается одно и то же действие  $dc_t$ , то закономерность примет вид **Обс(dc<sub>t</sub>)&dc<sub>t</sub>&Res(dc<sub>t</sub>) ⇒ dc<sub>t</sub>**, т.е. действие  $dc_t$  запускает само себя, если только обстановочная и обратная афферентации способствуют продолжению действия. Если же действие на каком-то участке отклониться от цели или будет достигнут конец действия **dc**, то это сразу же отразится на обратной афферентации **Res**, которая запустит другую закономерность. Таким образом, обратная афферентация будет сигналом для перехода, либо к компенсаторным действиям, либо к запуску нового участка действия. Закономерности последовательного совершения участков действия обозначены на (2) двумя рядом стоящими стрелками  $\Downarrow \Uparrow$ . В (3) эти закономерности представлены в явном виде.

Когда действие **dc** можно считать законченным и **что такое отдельное действие?** Закономерностей **Обс(dc<sub>ti</sub>)&dc<sub>ti</sub>&Res(dc<sub>ti</sub>) ⇒ dc<sub>t(i+1)</sub>** достаточно для перехода от одного участка действия к другому. Но когда требуется перейти от одного этапного действия к другому, то надо учесть всю совокупность полученной обратной афферентации и определить закончено ли этапное действие или нет, т.е. достигнут некоторый этапный результат или нет. В вероятностных терминах разделение действий **da, db, dc, dd** на этапы означает, что после каждого из них, в принципе, может совершаться множество других действий и поэтому предсказание, например, действия **db**, когда еще осуществлено действие **da** в принципе невозможно. **Действия da, db, dc, dd потому и разделены, что они не предсказывают друг друга.** Как тогда может быть осуществлен переход от одного этапного действия к другому? Понятно, что обратной афферентации от последнего участка действия **Res(dc<sub>tk</sub>)** не достаточно для определения завершенности действия **dc**. Для надежного предсказания завершенности действия в целом, необходимо знать, что все участки действия успешно пройдены, т.е. действие **dc = dc<sub>t1</sub>&dc<sub>t2</sub>&...&dc<sub>tk</sub>** выполнено, и обратная афферентация **Res(dc) = Res(dc<sub>t1</sub>)&Res(dc<sub>t2</sub>)&...&Res(dc<sub>tk</sub>)** от всех моментов действий получена. Как может использоваться эта информация для перехода к следующему действию **dd**?

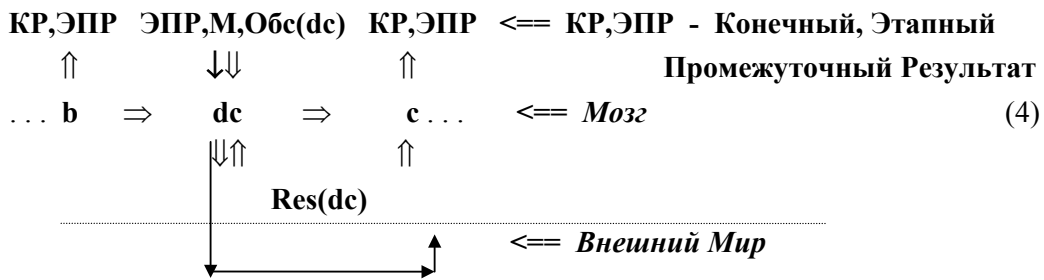
Отметим следующий **общий принцип организации предсказаний, осуществляемый мозгом: если невозможно осуществить предсказание на низком уровне (не далеко от “входа” мозга, где информация достаточно детальна и локальна), то предсказание осуществляется через более высокие слои мозга (расположенные ниже на рис. 3), отражающие интегральные и более инвариантные (см. разд.6) характеристики внешней среды.** При этом заметим, что такая структура предсказаний определяется не строением мозга, а **структурой предсказаний внешней среды, которую улавливает мозг.** Рассмотрим на примере действия **dc** как это происходит. В соответствии с рис.3 “любой рецептор или комбинация рецепторов, могут быть связаны с любым эффектором, или комбинацией эффекторов”. Поэтому на месте

любого “переключения”, например, со “входа”  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc})$  на выходы  $\text{dd}$  и  $\text{d}$  ( $\text{d}$  - нейрон конечного результата) всегда существуют нейрон  $\text{c}$ , возбуждающийся безусловно от возбуждений  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc})$  и передающий это возбуждение на входы нейронов  $\text{dd}$  и  $\text{d}$ . Так как нейрон  $\text{c}$  возбуждается безусловно от возбуждений  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc})$ , то он должен находиться в решетке как раз под всеми нейронами  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc})$  (на рис.3 ниже и как бы на месте схождения всех возбуждений от этих вышестоящих нейронов). Прежде всего заметим, что поскольку возбуждение  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc})$  нейрона  $\text{c}$  передается на вход нейрона  $\text{d}$  и сигнализирует об успешном завершении очередного этапа действий, то нейроном  $\text{d}$  в процессе обучения будет выработана закономерность  $\text{c} \Rightarrow \text{d}$ . Эта закономерность будет иметь большую оценку условной вероятности, чем закономерность  $\text{b} \Rightarrow \text{d}$  от предыдущего этапа действий и, следовательно, возбуждение нейрона  $\text{c}$  будет вызывать положительные эмоции. Эти положительные эмоции будут закреплять весь “блок” закономерностей приведших к этому этапному результату и, в частности, закономерность  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc}) \Rightarrow \text{c}$ . Нейрон  $\text{c}$  сначала будет возбуждаться своим входом  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc})$  безусловно, но затем, в процессе выработки условной связи  $\text{c} \Rightarrow \text{d}$  и появления положительных эмоций, нейрон  $\text{c}$  начнет приобретать свойства результата и обратная афферентация  $\text{Res}(\text{dc})$  начнет обогащаться, усиливая закономерность  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc}) \Rightarrow \text{c}$ , которая теперь уже будет “срабатывать” не просто безусловно, а еще и с вероятностью близкой к 1, что мы так же будем считать безусловным “срабатыванием” нейрона. Закономерность  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc}) \Rightarrow \text{c}$ , таким образом, автоматически включит в себя все возбуждения, наиболее полно и точно характеризующие достижение этапного результата  $\text{dc}$  и возможность перехода к следующему действию. Усилится не только закономерность  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc}) \Rightarrow \text{c}$ , но и все закономерности “блока”  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}_i\&\text{Res}(\text{dc}_i) \Rightarrow \text{dc}_{i+1}$ ,  $i = 1, \dots, k-1$ . Усиление этих закономерностей будет уточнять обратные афферентации  $\text{Res}(\text{dc}_i)$ ,  $i = 1, \dots, k-1$ , контролирующие результаты всех участков действия. На самом деле, имеет место более сильное утверждение.

**Мозг всегда стремится добиться полного контроля над внешним миром, исчерпывающе контролируя внутренним закономерным контуром работы мозга события внешнего контура.** Когда закономерности  $\text{Obc}(\text{dc}_i)\&\text{dc}_i\&\text{Res}(\text{dc}_i) \Rightarrow \text{dc}_{i+1}$ ,  $i = 1, \dots, k-1$  после их усиления положительными эмоциями начнут с вероятностью близкой к 1 непрерывно во времени контролировать обратной и обстановочной афферентациями  $\text{Obc}(\text{dc}_i), \text{Res}(\text{dc}_i)$ ,  $i = 1, \dots, k-1$  события внешней среды, то внутренний контур мозга будет знать все, что ему необходимо (с точки зрения предсказания и достижения цели) о внешнем контуре, т.е. о внешнем мире. Именно за счет этого и создается то удивительное ощущение, что мы живем во внешнем мире, хотя есть специальные эксперименты с надеванием искажающих линз, показывающие, что это ощущение является результатом тренировки.

Разбиение действия на этапы в процессе обучения происходит постепенно и постоянно. Как уже говорилось, первоначальным этапом формирования функциональных систем, и в том числе этапных результатов, является метод “проб и ошибок” и исследовательская деятельность. Если в результате такой деятельности результат будет достигнут, то найденный способ действия закрепится в виде последовательности действий  $\text{Obc}(\text{dc}_i)\&\text{dc}_i\&\text{Res}(\text{dc}_i) \Rightarrow \text{dc}_{i+1}$ ,  $i = 1, \dots, k-1$ , в которой не будет никаких этапов. Обстановочной  $\text{Obc}(\text{dc}_i)$  и обратной  $\text{Res}(\text{dc}_i)$  афферентациями всех частей действия будет вся обстановочная и обратная афферентации, которые были получены в соответствующие моменты времени. При повторении этого действия будет меняться обстановка и обратная афферентация от участков действия, поэтому в закономерности  $\text{Obc}(\text{dc}_i)\&\text{dc}_i\&\text{Res}(\text{dc}_i) \Rightarrow \text{dc}_{i+1}$ ,  $i = 1, \dots, k-1$  начнет входить более точная (инвариантная, см. разд.6) обстановочная и обратная афферентации. Выделение этапов действий и закономерностей этапов типа  $\text{Obc}(\text{dc})\&\text{dc}\&\text{Res}(\text{dc}) \Rightarrow \text{c}$ , свидетельствующих о завершенности этапа действия, возможно только тогда, когда в результате осуществления **разнообразной деятельности**, а не только в условиях, например, одного инструментального рефлекса, станет ясно, что за действием  $\text{dc}$  может последовать множество других действий и, значит, предска-

зание и активация следующего за **dc** действия по закономерностям типа **Obc(dc<sub>k</sub>)&dc<sub>k</sub>&Res(dc<sub>k</sub>) ⇒ dd<sub>т1</sub>**, где **k** - последний участок действия **dc**, окажется уже просто **невозможным** по той простой причине, что не известно какое должно быть дальше действие. Поэтому активация следующего действия будет возможна уже только через закономерности типа **Obc(dc)&dc&Res(dc) ⇒ c**. Понятно, что, если в процессе совершенствования действий в играх или в профессиональной деятельности выяснится, что и само действие **dc** есть комбинация нескольких более элементарных действий, которые так же по-разному могут комбинироваться при достижении разных целей, то действие **dc** так же автоматически разобьется на более мелкие этапы **dc<sup>1</sup>, ..., dc<sup>l</sup>**. Так же, как и для действия **dc**, для этих этапов автоматически будут найдены закономерности результатов типа **Obc(dc<sup>j</sup>)&dc<sup>j</sup>&Res(dc<sup>j</sup>) ⇒ c<sup>j</sup>**,  $j = 1, \dots, l$ . Это объясняет как **автоматически формируются отдельные “блоки” действия (4)**:



где **ЭПР** (этапный промежуточный результат) - действие более общего уровня (см. далее); **b ⇒ КР**, **c ⇒ КР** - закономерности, выработанные нейроном конечного результата **КР**, например, нейроном **d**. Эти закономерности имеют возрастающие значения вероятности предсказания, вызывающие положительные эмоции и закрепляющие закономерности всего блока. Если действие **dc**, в процессе совершенствования действий, разобьется на последовательность действий **dc<sup>1</sup>, ..., dc<sup>l</sup>**, то достижение действием **dc** своего результата **c** по закономерности **Obc(dc)&dc&Res(dc) ⇒ c**, **c ⇒ d** сохранит свое значение в том и только в том случае, когда закономерность **c ⇒ d** будет иметь большую оценку вероятности, чем закономерность **c<sup>1</sup> ⇒ d**, “сработавшая” после достижения последнего этапного результата **Obc(dc)&dc<sup>1</sup>&Res(dc<sup>1</sup>) ⇒ c<sup>1</sup>**. Это будет происходить в том случае, когда действие **c** имеет самостоятельное значение.

Рассмотрим, например, действие **dc** - бег. Бег, очевидно, является сложным движением, состоящим из серии более простых этапных действий. Все этапные действия бега связаны в определенную последовательность внутри действия **dc**. Когда “бег” будет завершен, то достижение результата **c** по закономерности **c ⇒ d** закрепит этот этапный промежуточный результат, и, в том числе, всю последовательность более мелких этапных результатов **dc<sup>1</sup>, ..., dc<sup>l</sup>**. Ясно, что закономерность **c ⇒ d** будет иметь большую оценку вероятности, чем закономерность **c<sup>1</sup> ⇒ d**, во-первых потому, что действия **dc<sup>1</sup>, ..., dc<sup>l</sup>** **циклически повторяются внутри действия dc** - бег, а во-вторых, потому, что для правильной оценки завершенности “бега” необходимо оценить правильность всей последовательности действий, т.е. оценить достижение результата **c** по закономерности **Obc(dc)&dc&Res(dc) ⇒ c**, а не по закономерности **Obc(dc<sup>1</sup>)&dc<sup>1</sup>&Res(dc<sup>1</sup>) ⇒ c<sup>1</sup>**. Поэтому для более мелких этапных результатов **dc<sup>1</sup>, ..., dc<sup>l</sup>**, например, подъема ноги, толчка, прыжка и т.д. этапным результатом в “блоке” (4), приводящим к достижению этапного промежуточного результата **ЭПР** всего блока, является не самый последний конечный результат **d** - **КР**, вызывающий санкционирующую афферентацию, а тот более “крупный” этапный промежуточный результат, в данном случае “бег”, который “связывает” всю последовательность более мелких этапных результатов. Этапный промежуточный результат **c** так же как и конечный результат **d** обладает санкционирующим действием, т.к. закономерность **c ⇒ d** будет вызывать положительные эмоции, закрепляющие закономерности **c<sup>1</sup> ⇒ c, ..., c<sup>l</sup> ⇒ c**. Но положительные эмоции могут возникать не только после завершения бега.

Эмоции, как интегральная оценка успешности действий - приближения к цели (положительная эмоция) или удаления от цели (отрицательная эмоция), стремятся так же **непрерывно во времени контролировать достижение цели**. Поскольку каждое из элементарных действий  $dc^1, \dots, dc^i$ , если оно хоть сколько-нибудь значимо приближает цель, например в случае, когда обстановочная афферентация  $Obc(dc^i)$  действия  $dc^i$  связана с преодолением непростого препятствия (яма, камень, преграда и т.д.) и когда оценка вероятности достижения результата по закономерности  $Obc(dc^i) \& dc^i \& Res(dc^i) \Rightarrow c^i$  для этого препятствия меньше единицы, тогда преодоление препятствия вызовет положительные эмоции, закрепляющие нейроны, выполнившие действие  $dc^i$ , и нейрон  $c^i$ . Поэтому будут выработаны не только закономерности  $c^1 \Rightarrow c, \dots, c^i \Rightarrow c$ , предсказывающие со все большей вероятностью достижимость этапного промежуточного результата  $c$ , но и закономерности  $c^1 \& dc \Rightarrow КР, \dots, c^i \& dc \Rightarrow КР$ , предсказывающие увеличение вероятности достижимости конечного результата  $КР$ , после осуществления более мелких этапных действий  $c^1, \dots, c^i$ , **осуществляемых в контексте более крупного этапного промежуточного действия  $dc$  с результатом  $c$** . Поэтому в схеме (4) предсказываемым конечным результатом является не только этапный промежуточный результат ЭПР, но и конечный результат  $КР$ .

Выполнение следующего действия  $dc^{i+1}$  не может быть запущено нейроном  $c^i$ , т.к. нейрон  $c^i$  не может знать и, следовательно, предсказать какой будет следующий участок действия. Такое предсказание возможно, только если знать, что все действия  $dc^1, \dots, dc^i$  выполняются в **контексте** некоторого более крупного действия  $dc$  - бег. Поэтому “запуск” действия  $dc^{i+1}$  должен быть осуществлен закономерностью  $dc \& c^i \Rightarrow dc^{i+1}$ , означающей, что в контексте действия  $dc$  достижение результата для участка действия  $c^i$  предсказывает и возбуждает начало следующего участка действия  $dc^{i+1}$ . Действие более общего уровня ЭПР в (4) это и есть в данном случае действие  $dc$ .

Мы описали как **автоматически строится иерархия действий в процессе обучения** и какими закономерностями и возбуждениями эти действия выполняются. Но на самом верхнем уровне организации действий мы все равно не знаем какими закономерностями должно осуществляться переключение с одного действия на другое, т.к. разные этапы действия не предсказывают друг друга. **Организация действий на самом верхнем уровне уже не может быть организована закономерностями, т.к. зависит не от структуры предсказаний внешней среды, а от целей достигаемых организмом**. Так как цель ставится мотивационным возбуждением [Витяев, 97], то она является сугубо внутренней постановкой для организма цели. Однако после постановки цели, оценка вероятности ее достижения может быть осуществлена по обнаруженным закономерностям, что и осуществляется **переключающей функцией эмоций на стадии принятия решений**. На самом верхнем уровне организации действий они организуются на стадии принятия решений, где они представляют собой, как правило, линейную последовательность отдельных “блоков” действий. Так как в этой последовательности действий оценка вероятности предсказания конечного результата всегда строго возрастает, то **принятие решений представляет собой своеобразный семантический “блочный” вероятностный вывод наилучшего плана действия** (см. более подробно далее). В результате получается та последовательность и иерархия результатов, которая описана в Теории функциональных систем. Заметим, что эту последовательность и иерархию результатов, которая автоматически уточняется и совершенствуется в процессе деятельности, мы вывели из анализа структуры предсказаний событий во внешней среде, которые улавливаются закономерностями из  $\{PR(M, P, \Xi)\}$ . Схемы (2), (3), (4), таким образом, дают нам структуру и процесс функционирования формальной модели работы мозга, основанной на принципе предсказания.

Объясним теперь как может совершенствоваться деятельность **внутри отдельного “блока” действий**. В процессе игр или профессиональной деятельности последовательность участков действий и соответствующие обратные афферентации  $Obc(dc) \& dc_i \& Res(dc_i) \Rightarrow dc_{i+1}, i = 1, \dots, k-1$  могут варьироваться. Если после таких вариаций результат  $c$  не будет достигнут, то

возникнет ориентировочно-исследовательская реакция и отрицательные эмоции, которые понизят оценки вероятности всех “сработавших” закономерностей и в следующий раз эти закономерности вряд ли будут активизированы. Как известно, ориентировочно-исследовательская реакция возникает всякий раз, когда ожидаемый акцептором результатов действия результат не достигнут. Предположим, что в процессе игры найдены такие вариации  $dc'$  действия  $dc$ , которые по соответствующим закономерностям  $Obc(dc'_i) \& dc'_i \& Res(dc'_i) \Rightarrow dc'_{i+1}$ ,  $i = 1, \dots, k'-1$ , будут приводить к достижению таких результатов  $c'$ , что после осуществления остальных действий, они так же будут приводить к конечному результату. В этом случае эти вариации будут закреплены. Если после неоднократного применения вариаций  $dc'$  и получения конечного результата окажется, что после достижения результата  $c'$  конечный результат достигается с большей вероятностью по закономерности  $c' \Rightarrow d$ , чем после результата  $c$  по закономерности  $c \Rightarrow d$ , то все закономерности “блока”, приводящие к результату  $c'$  станут иметь большую оценку условной вероятности. Так как закономерности, имеющие большую оценку условной вероятности, срабатывают быстрее, то запуск действия  $dc'$  будет срабатывать быстрее по времени, чем запуск действия  $dc$ . Активизировавшись действие  $dc'$  вытормозит тормозными закономерностями все не совместимые с ним действия. Тормозные закономерности имеют точно такую же природу, что и возбуждающие, но для простоты мы их рассматривать не будем. Поэтому **мозг автоматически переключится на запуск более эффективного действия  $dc'$** .

**5.3. Объяснение целенаправленной деятельности в Теории функциональных систем.** Рассмотрим и объясним на основе схем (2),(3),(4) последовательно **все стадии организации целенаправленного поведения** в соответствии с Теорией функциональных систем и Информационной теорией эмоций, а так же некоторые из процитированных выше свойств акцептора результатов действия.

**Афферентный синтез** [Витяев, 97] осуществляется активацией  $\downarrow$  мотивацией  $M$  различных последовательностей действий  $da, db, dc, dd$ , извлекаемых мотивацией из памяти. Как видно из схем (2) и (3) при этом автоматически учитывается вся обстановочная афферентация и сама мотивация как стимул. “Извлечение из памяти” это не возбуждение действий, а такая их активация, которая производится только мотивационным возбуждением ввиду его химической специфичности и своеобразной “пачкообразной” активности: “...Доминирующая мотивация отражается в характерном распределении межимпульсных интервалов в нейронах различных отделов мозга. Распределение межимпульсных интервалов носит характер, специфический для различного биологического качества мотиваций” [Судаков, 84, С. 170]. “Таким образом, **пачкообразная ритмика** центральных нейронов в условиях доминирующего пищевого мотивационного возбуждения отражает процессы **ожидания** пищевого подкрепления” [Судаков, 84, с.182]. Такая активность есть как бы “**воображение**”, позволяющее мотивации по имеющимся закономерностям формировать конкретную цель, акцептор результатов действий и план действий. Получение **реальных, а не в “воображении”** результатов сразу же снимает специфическую активацию  $\downarrow$  мотивацией этих результатов: “удалось объективно зафиксировать процесс ожидания параметров пищевого подкрепления и, следовательно, прямо отнести их к аппарату акцептора результатов действия. Такими оказались нейроны, которые у голодных животных проявляют выраженную пачкообразную активность. Было установлено, что практически все нейроны с такой формой активности немедленно переходят на **регулярную разрядную деятельность**, как только животные удовлетворяют свою доминирующую пищевую потребность ... Причем было отмечено, что когда голодное животное видит пищу, пачкообразная активность заменяется на регулярную преимущественно у нейронов зрительной области коры мозга, при введении пищи в ротовую полость, - у нейронов таламической области, при поступлении пищи в желудок - у нейронов гипоталамической области, при введении глюкозы в кровь - у нейронов ствола мозга”. [Судаков, 84, с.180]. Из схем (2),(3),(4) видно, что все этапы

афферентного синтеза - мотивация, память, обстановочная и пусковая афферентации естественным образом сливаются.

**План действий.** Мотивация “извлекает из памяти” не просто последовательности действий **da, db, dc, dd**, а планы действий, выполнение которых приводило раньше к достижению цели. Далее на стадии принятия решений из всех “извлеченных из памяти” планов действий будет выбран один план. Поскольку план действий “извлекается из памяти” до всяких действий, то активация закономерностей плана может осуществляться только в “воображении”. Более точно план действий представляет собой последовательность закономерностей (3), которые активируются в “воображении” по внутренней контуре работы мозга, обозначенному на (3) стрелкой →. В (2) эта последовательность представлена средней цепочкой **da ⇒ a ⇒ db ⇒ b ⇒ dc ⇒ c ⇒ dd ⇒ d**. По этой цепочке происходит “опережение хода событий в отношениях между организмом и внешним миром”. Эта цепочка представляет собой последовательно “срабатывающие” в “воображении” закономерности (см. (3))

$$\text{Obc}(da)\&da\&\text{Res}(da) \Rightarrow a, \text{Obc}(db)\&db\&\text{Res}(db) \Rightarrow b, \text{Obc}(dc)\&dc\&\text{Res}(dc) \Rightarrow c, \quad (5)$$

$$\text{Obc}(dd)\&dd\&\text{Res}(dd) \Rightarrow d.$$

“Срабатывание” в “воображении” означает передачу этими закономерностями пачкообразной активности, но не регулярное возбуждение, переход на которое осуществляется только после получения реальных результатов и **безусловного** их срабатывания. Что значит “срабатывание” в “воображении”, например, закономерности **Obc(da)&da & Res(da) ⇒ a** при отсутствии результата **Res(da)**? Такое “срабатывание” осуществляется по более слабым закономерностям (см. (3))

$$\text{Obc}(da)\&da \Rightarrow a, \text{Obc}(db)\&db \Rightarrow b, \text{Obc}(dc)\&dc \Rightarrow c, \text{Obc}(dd)\&dd \Rightarrow d, \quad (6)$$

которые в соответствии с формальной моделью нейрона и семантическим вероятностным выводом рис.1, так же обнаруживаются нейронами **a, b, c, d**. Но “срабатывание” нейронов **a, b, c, d** по закономерностям (6) не означает, что не будут ожидать обратные афферентации **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)** от результатов действий, включенные в более “точные” закономерности (5) тех же самых нейронов **a, b, c, d**. Более “точная” закономерность включает в себя менее “точную”, как, например, закономерность **Obc(da)&da & Res(da) ⇒ a** включает в себя закономерность **Obc(da)&da ⇒ a**. Более “точная” закономерность расположена на той же ветке семантического графа рис.1, что и менее точная и, значит, если нейроном обнаружена более “точная” закономерность, то всегда обнаружена и менее “точная”. Более “точная” закономерность всегда имеет строго большую оценку предсказания и в этом смысле уточняет более слабую закономерность. “Срабатывание” менее “точной” закономерности при наличии более “точной” всегда означает, что в большинстве случаев в прошлом через какой-то момент времени приходила на “вход” нейрона и “уточняющая” информация, позволяющая “сработать” и более точной закономерности и тем самым сделать более точное предсказание как этапного так и конечного результата, в противном случае более “точная” закономерность не смогла бы быть обнаружена на основании прошлого опыта. Поэтому, несмотря на “срабатывание” менее точной закономерности, нейрон ожидает поступление уточняющей информации. Его ожидание состоит в том, что он готов немедленно (с меньшим латентным периодом срабатывания нейрона, ввиду более высокой вероятности этой закономерности) “сработать” (увеличить частоту импульсаций в соответствии с увеличением вероятности предсказания) по более “сильной” закономерности. Но, как было объяснено ранее, закономерности (5) не просто являются более “точными”, а сигнализируют **безусловно** (с вероятностью близкой к 1 или по безусловному стимулу) о **фактическом достижении результата**, что снимает “пачкообразную” активность и переводит нейрон на регулярную активность, тем самым **различая “воображение” и факт**. Пока же обратные афферентации от результатов не получены, “пачкообразная” активность мотивации переводит нейроны **a, b, c, d** в состояние ожидания этих результатов, т.к. регулярной активностью (безусловной) эти нейроны “сработать” не могут по той при-



чине, что условия этих закономерностей не выполнены в силу того, что одно из условий **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)** не выполнено. Поэтому нейроны **a, b, c, d**, с одной стороны, передают пачкообразную активность в “воображении” по закономерностям (6) а, с другой стороны, ожидают обратную афферентацию **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)**, требуемую более сильными закономерностями (5), срабатывающими безусловно, после чего они переходят в регулярную активность. Активация в “воображении” результатов **a, b, c, d**, активирует следующие действия по цепочке закономерностей (3). Тем самым в “воображении” активизируется весь план действий, эффективность которого, в целом, оценивается на следующем этапе - этапе принятия решений.

**Принятие решений** осуществляется при рассмотрении плана действий с учетом переключающей функции эмоций, т.е. на основании качества возникшей эмоции и вероятности прогноза достижения цели по данному плану. Вероятность прогноза оценивается не по плану (3). Как было сказано, принципиально не существует хороших методов пересчета вероятностей предсказания “вдогонку” логическому выводу, который представлен здесь планом (3). Мозг “обходит” любой логический вывод находя всего одну вероятностную закономерность, предсказывающую конечный результат. Такой закономерностью в данном случае является закономерность

$$M \& da \& Обс(da) \& db \& Обс(db) \& dc \& Обс(dc) \& dd \& Обс(dd) \Rightarrow d, \quad (7)$$

выработанная нейроном **d**. Поэтому вероятность достижимости конечного результата по плану оценивается закономерностью (7), учитываемой эмоциями. Это не означает, что план не “проигрывается” в “воображении”. Для “проигрывания” планов действий достаточно в “воображении”, моделируя, например, метод “проб и ошибок”, выбрать некоторую последовательность действий **da, db, dc, dd**, по которой, если “проиграть” закономерностями (3) последовательность получаемых этапных результатов, то эти действия, во-первых, приведут к достижению конечного результата, а, во-вторых, по закономерностям (7) дадут достаточно хорошую оценку предсказания достижимости этого результата. План должен проигрываться с целью обеспечения согласованности всех действий (и обеспечения его **непротиворечивости**, т.к. есть еще тормозные закономерности). Таким образом, план может быть оценен эмоциями по качеству мотивации и закономерности (7), дающей вероятностную оценку плана. Но для полной реализации переключающей функции эмоций в процессе принятия решений, необходимо допустить возможность произвольной вариации плана в “воображении”. Это осуществляется мозгом как своеобразный “блочный” семантический вероятностный вывод (2),(3).

Рассмотрим более подробно как мозг осуществляет “блочный” семантический вероятностный вывод (2),(3). Это одновременно объяснит как **совершенствуется план действий (3) в целом путем его локальных и/или глобальных изменений**. Это происходит за счет изменений вывода (2),(3) путем вариации плана действий в соответствии с переключающей функцией эмоций. **Принятие решения** состоит в том, что при данной мотивации **M** и сопровождающей ее отрицательной эмоции, мозг стремится найти такой план действий, который давал бы **максимальную положительную эмоцию - предвосхищение достижения результата определенного качества с максимальной оценкой вероятности достижимости этого результата**. За счет активирующего действия мотивации **M**, мозг в “воображении” может “проигрывать” различные варианты достижения цели. При этом **все необходимые** для достижения конечной цели этапные результаты (строго увеличивающие вероятность достижения конечного результата) включаются в результирующий план действий. Поэтому **принятие решений и есть процесс организации семантического “блочного” вероятностного вывода (2),(3), осуществляемого мозгом**. “Проигрывая” различные планы действий, мозг проигрывает тем самым различные семантические вероятностные выводы, пытаясь найти такой, который бы обеспечил как требуемое качество цели так и максимальную оценку вероятности предсказания. Таким образом, **эмоции** как интегральные оценки решений **являются** в то же время теми **оценками, которые организуют семантический вероятностный вывод как отдель-**

**ных нейронов** (путем подкрепления см. рис.1) **так и мозга в целом** (находя наилучший “блочный” семантический вероятностный вывод). **Нейрон организует семантический вывод путем построения “уточняющего” графа рис.1, а мозг путем организации “блочного” (4) вероятностного вывода (2),(3).** Цепочка предсказаний (2),(3) отличается от “уточняющего” графа, во-первых, тем, что она линейна, в силу линейности последовательности действий, а, во-вторых, тем, что она связана с деятельностью во внешней среде, действия в которой надо одновременно предвосхищать и контролировать. **Но цель работы отдельного нейрона и мозга в целом одна и та же - организация семантического вероятностного вывода с целью достижения максимальной точности предсказания.**

**Конкретная цель** [Витяев, 97] ставится активацией ↓ мотивацией М последовательности действий **da,db,dc,dd**, выбранной в процессе принятия решения. Как уже говорилось, эта активация в “воображении” передается всем нейронам результатов **a, b, c, d** по закономерностям (6). Так как результаты **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)** действий еще не получены, то нейроны результатов **a, b, c, d** перейдут в состояние **ожидания** этих результатов в соответствии с закономерностями (5). Это и есть постановка **конкретной цели - ожидание всеми нейронами результатов a, b, c, d** - всей совокупностью обратных афферентаций о результатах совершенных действий **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)**.

**Акцептор результатов действия** и есть вся ожидаемая **обратная афферентация** результатов **Res(da), Res(db), Res(dc), Res(dd)**. Если конкретная цель ставится всей совокупностью результатов **a, b, c, d**, как ожидание достижения этих результатов, то обратная афферентация от всей совокупности действий и есть акцептор результатов действия. После совершения какого-либо действия мозг ожидает получение реального результата от действий по внешнему контуру. После получения реального результата осуществляется “**сличение предсказания с параметрами реального результата**”. Это сличение осуществляется закономерностями (5). “**Сличение**” состоит в том, что все эти закономерности не смогут “сработать”, если не будет получена именно та обратная афферентация, которая записана в закономерности. Если при каком-то действии будет получена другая афферентация, то немедленно возникнет ориентировочно-исследовательская реакция. **Более точно, ориентировочно-исследовательская реакция возникает тогда и только тогда, когда теряется или резко падает оценка предсказания конечного результата, полученная на основании плана действий (3).**

#### 5.4. Формула эмоций. Замещающая функция эмоций.

В формуле эмоций  $\mathcal{E} = f[\Pi, (I_n - I_c), \dots]$  основной является разность  $(I_n - I_c)$  - “**оценка вероятности** (возможности) удовлетворения потребности на основе врожденного и онтогенетического опыта”. Такой оценкой следует считать оценку условной вероятности **b ⇒ d** достижимости конечного результата **d** после достижения некоторого этапного результата **b**. Как мы видели, после достижения каждого промежуточного результата, ведущего к достижению конечной цели, условная вероятность таких вероятностных закономерностей строго возрастает и, значит, разность  $(I_n - I_c)$  (даже если она отрицательна) всегда увеличивается, что приводит к положительным эмоциям.

Как мы говорили в разделе 2.4.2, “**нарастание эмоционального напряжения, с одной стороны, расширяет диапазон извлекаемых из памяти энграмм, а с другой стороны, снижает критерии “принятия решения”** при сопоставлении этих энграмм с наличными стимулами”. Происходит это **автоматически** путем повышения уровня возбудимости нейронов при усилении мотивации (сильный голод) и соответствующем усилении отрицательных эмоций. В этом случае, в соответствии с формальной моделью нейрона и “уточняющим” графом, происходит активация тех вероятностных закономерностей, которые были обнаружены на ранних этапах формирования функциональных систем, и которые имеют не очень высокую оценку условной вероятности. Эти вероятностные закономерности имеют меньшее число предикатов в услови-

ях закономерностей и, значит, являются более генерализованными и применимыми в более широком числе случаев. Это **в точности реализует обратный**, по сравнению с развитием функциональных систем, **механизм редукции функциональных систем**. Если ориентировочно-исследовательская реакция развивает функциональные системы и удлиняет ветви “уточняющего” графа в вероятностных закономерностях, то поднятие уровня возбудимости нейронов, позволяет “срабатывать” старым, “слабым” закономерностям (при неприменимости более сильных в данной новой или неожиданной обстановке) и возбуждать нейрон, приводя, таким образом, к более генерализованным способам действий.

**5.5. Взаимосвязь принципов целеполагания и предсказания. Формальная модель работы мозга, синтезирующая оба принципа.** Математическая модель работы мозга, вытекающая из принципа целеполагания, представляет собой иерархию слабых формальных систем. Математической моделью работы мозга, вытекающей из принципа предсказания, является множество функциональных систем  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$ . Принцип работы и содержание каждой функциональной системы описан в предыдущих разделах. Как связаны между собой эти две модели работы мозга?

Множество  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$  вероятностных закономерностей обнаруживается на множестве всех потребностей  $\{<M,P,\mathcal{E}>\}$ , являющемся множеством всех исходных целей организма. Как мы видели, эти исходные цели на начальном этапе формирования функциональных систем достигаются “реагированием по принципу доминанты” (см. 3.4.2) или методом “проб и ошибок”, т.е. наименее дифференцированными деятельностями. Дальнейшее совершенствование функциональных систем организма происходит уже путем увеличения этапных результатов и обогащением акцептора результатов действия при участии ориентировочно-исследовательской реакции. Обученный организм имеет уже довольно сложную последовательность и иерархию целей и подцелей для каждой функциональной системы. Эти последовательности и иерархии целей и подцелей формируются из структуры предсказаний во внешнем мире, которую улавливает мозг в виде множества вероятностных закономерностей  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$ .

Формальная модель работы мозга, основанная на принципе целеполагания, и представляющая собой иерархию слабых формальных систем **предполагает**, что **все множество целей каким-то образом задано**. Принцип же предсказания **только начинает с задания множества исходных целей**  $\{<M,P,\mathcal{E}>\}$ , остальные цели получаются в результате длительного процесса обучения. Кроме того, полученная по принципу предсказания иерархия результатов, включающая интуицию (см. разд. 6), уже не может быть полностью осознана и, как показано в разделе 6.2, даже не может быть “извлечена” из эксперта как знание. Поэтому, полученная в результате обучения по принципу предсказания, иерархия целей принципиально не может быть как-то изначально дана, как это требуется принципом целеполагания и, следовательно, применение формальной модели, основанной на иерархии слабых формальных систем, уже принципиально невозможно.

Предположим, что мы вывели чисто формально иерархию и последовательность целей из анализа множества  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$ . Какую лучше в этом случае использовать формализацию работы мозга - основанную на слабых формальных системах или на множестве  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$ ? Как было сказано, множество **PR** “сильнее” любого логического вывода с точки зрения получения предсказаний.

Несмотря на все эти рассуждения, принцип целеполагания продолжает играть важную роль в модели  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$ . Само обнаружение вероятностных закономерностей невозможно без целей (M,P,Э). Фактически в модели  $\{PR(M,P,\mathcal{E})\}$  принцип целеполагания и принцип предсказания синтезированы в одну модель, которую мы и будем в дальнейшем считать **формальной моделью работы мозга, синтезирующей оба принципа**.

## 6. Объяснение схем восприятия У.Найсера.

6.1. **Схема восприятия У.Найсера** [Найсер У., 81]. Продолжим анализ схем восприятия У.Найсера, начатый в [Витяев, 97]. Напомним вывод, сделанный в работе [Витяев, 97]: “Итак, Схемы образуют иерархию, в которой максимальными Схемами являются Схемы-мотивы, пространственно-временные Схемы города, страны “образ мира” и т.д. Но как объяснить возникновение и совершенствование самих Схем остается неясным. Тем самым нет ответа и на главный вопрос: Что мы видим? Какую часть информации из всего потока мы обучаемся **предвосхищать**? На восприятие (извлечение) какой информации мы настраиваемся своими движениями, настройкой зрительной системы и т.д.? Например, Дж.Гибсон, и в этом с ним солидарен У.Найсер, утверждают, что на **инвариантную**, хотя ни они ни их последователи так и не дали определения инвариантной информации”.

Постараемся ответить на эти вопросы, которые оставлены в теории У.Найсера без ответа: опишем процесс формирования Схем, разрешим парадокс восприятия, определим инвариантную информацию и значение объекта.

Уточним основное понятие У.Найсера - **предвосхищение**, - как **предсказание**. Тогда нетрудно понять, что каждый отдельный “блок” (4) **деятельности и есть Схема**. Напомним определение схемы: “По моему мнению, важнейшими для зрения когнитивными структурами являются **предвосхищающие Схемы**, подготавливающие индивида к принятию **информации строго определенного**, а не любого вида и, таким образом, управляющие зрительной активностью. Поскольку мы способны видеть только то, что умеем находить глазами, именно эти Схемы (вместе с доступной в данный момент информацией) определяют, что будет воспринято. ... В каждый момент воспринимающим конструируются **предвосхищения некоторой информации, делающие возможным для него принятие ее**, когда она **оказывается доступной**. Чтобы сделать эту информацию доступной, ему часто приходится активно исследовать оптический поток, двигая глазами, головой или всем телом. Эта исследовательская активность направляется все теми же предвосхищающими Схемами, представляющими собой своего рода **планы для перцептивных действий**, так же как и **готовность** к выделению оптических структур некоторых видов. Термин “**восприятие**” относится ко всему циклу (перцептивному циклу - Е.В.), а не к какой-то отдельной его части.” [Найсер У., 81,с.44]. Проинтерпретируем это определение в терминах “блоков” (4) действий: в каждый момент воспринимающим, на основании уже полученного результата **b** от предыдущего акта восприятия, конструируются предвосхищения по закономерности **Обс(dc)&dc&Res(dc) ⇒ с** поступления некоторой “определенной информации” **Res(dc)** (обратной афферентации) о результатах перцептивного действия **dc**, делающие возможным для него принятие ее (“принятие ее” означает “сличение” акцептором результатов действия предвосхищения **Res(dc)** с реально поступающей стимуляцией), когда она оказывается доступной (“оказывается доступной” - перцептивное действие **dc** достигает своего результата по внешнему контуру → и делает стимуляцию из внешней среды доступной для восприятия). Чтобы сделать эту информацию доступной ему приходится активно исследовать оптический поток, двигая глазами, головой и всем телом (перцептивные действия **dc**). В общем случае, в “блоке” (4) **Целью восприятия является некоторый** (этапный) **результат с**, представляющий собой не просто восприятие некоторой “определенной информации” **Res(dc)**, а и еще и ее **значение с**. Цель ставится ожиданием по закономерности **Обс(dc)&dc&Res(dc) ⇒ с** получения информации в виде обратной афферентации **Res(dc)** о достижении результата - **значения с**. Перцептивные действия **dc** делают возможным не просто “принятие информации, когда она окажется доступной”, а **предсказывают поступление этой информации по закономерности Obs(dc)&dc&Res(dc) ⇒ с**.

Целью восприятия некоторого объекта в результате некоторой целенаправленной деятельности, включающей в себя перцептивную деятельность, является **значение объекта**. Значение объекта и есть **результат перцептивной деятельности по восприятию объекта**. Он

позволяет максимально точно определить, что в результате перцептивной деятельности мы получили и эмоционально оценить приближает ли это нас к конечной цели или нет. Например, результатом перцептивной деятельности по восприятию хлеба является значение  $c$  - вид хлеба. Аналогично значением звонка (со всеми его свойствами: тоном, частотой, местом звучания и т.д.) и стука кормушки являются соответственно результаты перцептивной деятельности  $a$  и  $b$ . Схемы-мотивы есть функциональные системы, где мотивом является мотивация. Такие схемы, как пространственно-временные схемы кабинета, квартиры, квартала, города и т.д. являются результатами ориентировочно-исследовательской деятельности по их обследованию, которая является самостоятельной деятельностью организма [Анохин П.К., 79].

Рассмотрим парадокс восприятия [Витяев, 97]: “Поскольку мы можем видеть только то, что предвосхищаем, то возникает следующий **парадокс восприятия: мы можем видеть только то, что предвосхищаем, но мы можем предвосхищать только то, что научились видеть.** Здесь, очевидно, есть замкнутый круг. В терминах понятия Цели парадокс восприятия выглядит так: ... предвосхищать и значит **ставить** перед восприятием **Цель воспринять** некоторую “определенную информацию” **мы можем только тогда, когда мы уже знаем что должно быть Результатом** - “определенной информацией”. Знать о ней мы можем только восприняв её раньше, предвосхищая её в некотором предыдущем акте восприятия, в противном случае мы её просто не увидим и она будет проигнорирована. Целью этого предыдущего предвосхищения и восприятия может быть только восприятие большего объема “определенной информации”, включающей в себя “определенную информацию” последующего акта восприятия. То есть в этом замкнутом кругу “определенная информация” может только сужаться, но **первый акт восприятия объяснить** всё равно **невозможно**, т.к. всю информацию, как утверждает У.Найсер, воспринять нельзя, т.к. воспринимается только то, что предвосхищается.” Иначе говоря, понятие Схема описывает только функционирование “блока”. Объяснить как совершенствуется отдельный “блок” или как он формируется “блок” в рамках теории Схем У.Найсера уже невозможно. Действительно, процесс **формирования и совершенствования схем** происходит с участием ориентировочно-исследовательской реакции, как описано в разделах 5.2,5.3, что не может быть описано в рамках Теории Схем восприятия. **Разрешение парадокса восприятия** и объяснение формирования отдельных “блоков” приведено в разделах 5.2,5.3. Первоначально схема возникает из ориентировочно-исследовательской перцептивной деятельности, в которой животное активно исследует “все неизвестные ранее” раздражители окружающей среды, используя для восприятия исследовательскую перцептивную деятельность. В исследовательской перцептивной деятельности у нас еще нет цели восприятия некоторой “определенной информации” и поэтому строго говоря это не восприятие. Цель этой деятельности - обеспечить поступление всей доступной информации, какая уж будет воспринята. Ориентировочно-исследовательская реакция ничего не предвосхищает и закономерностей, предсказывающих значение, у нее еще нет, поэтому восприятием в смысле У.Найсера ориентировочно-исследовательская реакция не является. Формирование на основе этой информации восприятия **чего-то конкретного** требует выделения из всей поступающей информации той, которая связана с целями деятельности. Это происходит в процессе обучения, когда ориентировочно-исследовательская реакция “связывает” поступившую информацию со значениями  $a, b, c, d$  восприятия, путем обнаружения вероятностных закономерностей вида  $Obc(dc) \& dc_i \& Res(dc_i) \Rightarrow dc_{i+1}, i = 1, \dots, k-1$ . Можно показать, что при скачкообразном движении глаз довольно простые закономерности способны практически полностью предвосхитить то, что будет воспринято в следующий момент времени. Далее, как было объяснено в разд. 5.2,5.3, автоматически формируются этапы перцептивной деятельности, позволяющие наиболее точно предсказывать дальнейшие перцептивные действия и возможность достижения конечной цели. **Таковыми этапами, как правило, являются признаки объектов и значения частей объектов.** Поэтому, автоматическое формирование этапов перцептивной деятельности, одновременно есть и **автоматическое формирование Схем восприятия значений, признаков, свойств и т.д. объектов.**

Рассмотрим более детально что такое значение объекта. Для этого рассмотрим еще раз процесс совершенствования деятельности и достижение контроля над внешним миром (см. 5.2,5.3). Рассмотрим в качестве примера восприятие вида хлеба. В 5.2 показано, что, действие  $dc$  и его этапный результат  $c$  автоматически заменятся на действие  $dc'$  и этапный результат  $c'$ , если только условная вероятность предсказания конечного результата по закономерности  $c' \Rightarrow d$  станет строго выше, чем  $c \Rightarrow d$ . Заметим, что автоматический переход от восприятия стимула  $c$  к восприятию стимула  $c'$ , дающего строго большую оценку предсказания достижимости конечного результата, есть процесс **автоматического извлечение наиболее инвариантной информации в смысле Дж.Гибсона**. Действительно, чем выше условная вероятность предсказания результата  $d$ , тем в большем числе случаев, при истинности посылки  $c$ , будет истинно и заключение  $d$ , и значит, тем на большем числе объектов стимулы  $c$  и  $d$  будут одновременно истинны. Это и есть **инвариантность** стимула  $c$  по отношению к результату  $d$ . Сравним это объяснение с определением Дж.Гибсона: “То, что здесь подразумевается под устойчивостью и изменчивостью в окружающем мире, соотносимо с абстрактными математическими понятиями инвариантности и вариативности. При любом преобразовании имеются **варианты и инварианты**, то есть переменные и постоянные. Одни свойства сохраняются, другие - нет.” [Гибсон Дж., 88, С. 39]. У.Найсер дает сжатое изложение точки зрения Дж.Гибсона на восприятие, как “извлечение” инвариантов следующим образом: “Когда наблюдатель или объект движутся, некоторые характеристики потока света остаются **инвариантными**, тогда как другие меняются; эти инвариантные во времени характеристики еще более специфицируют топографию среды. Наблюдатель **воспринимает** благодаря тому, что он попросту “**улавливает**” **эти инварианты**.” [Найсер У., 81,с.40]. Поэтому автоматический переход от закономерности  $c \Rightarrow d$  к закономерности  $c' \Rightarrow d$  есть **автоматический поиск наиболее инвариантного** и устойчивого, по отношению к изменению обстановочной и обратной афферентации, стимула, сигнализирующего о достижении соответствующего этапного результата. **Значение объекта  $c'$  - это его максимальный инвариант**. Стимулы же  $Res(dc')$  представляют собой такое описание объекта  $c'$ , из которой он предсказывается с безусловно или с вероятностью близкой к 1. Далее в процессе обучения происходит “сужение афферентации”  $Res( )$ , приводящее в выделению тех стимулов внешней среды, которые дают наиболее точное и с вероятностью близкой к 1 предсказание результата - в нашем случае **предсказание (распознавание) значения**. Стимулы “суженной афферентации”  $Res( )$  становятся частью акцептора результатов действия. Насколько тонка она может быть, проявляется в **интуиции** (см. далее). Кроме того, в закономерностях более мелких этапов  $Obc(dc_i) \& dc_i \& Res(dc_i) \Rightarrow dc_{i+1}$ ,  $i = 1, \dots, k-1$ ,  $Obc(dc^i) \& dc^i \& Res(dc^i) \Rightarrow c^i$ , представляющих собой перцептивную деятельность рассматривания, автоматически включится вся обстановочная и обратная афферентация, обеспечивающая с вероятностью близкой к 1 достижение каждого этапного результата, что приводит к **ощущению реальности жизни во внешнем мире**.

Сравним данное определение значения объекта с теми определениями, которые были даны У.Найсером и Дж.Гибсоном. Напомним точку зрения Дж.Гибсона: “все потенциальные способы использования объекта - предоставляемые им возможности действия - могут быть непосредственно восприняты. **Инвариантные характеристики светового потока специфицируют** (выделено - Е.В.), что пол позволяет ходить по нему, ручка дает возможность писать и т.д.” [Гибсон Дж., 88,с.93]. У.Найсер следующим образом модифицирует определение Дж.Гибсона: “Трудность, связанная с этим определением (определением Дж.Гибсона - Е.В.) состоит в том, что предоставляемые объектом возможности - или, иначе, его значение - зависят от того кто его воспринимает. Каждый естественный объект может иметь огромное множество способов употребления и потенциальных значений, и **каждый световой поток специфицирует бесконечное множество возможных свойств**. Воспринимающий делает выбор из этих свойств и предоставлений благодаря **специфической готовности** к восприятию некоторых из них.” [Найсер У., 81,с.92]. Что такое “специфическая готовность” У.Найсер не опре-

деляет. Что значит “инвариантные характеристики специфицируют” Дж.Гибсон тоже не определяет. Ни они, ни их последователи, так и не дали определения инвариантной информации. Загадочная фраза, что “инвариантные характеристики светового потока специфицируют, что пол позволяет ходить по нему” означает следующее: что, если нашей целью будет ходьба по полу, то перцептивными действиями автоматически будут выработаны такие **этапные результаты - инварианты** обследования пола, что из них будет предсказываться и предвосхищаться не только возможность ходьбы по полу, но более конкретно, как ходить, куда наступить и т.д. для достижения цели ходьбы по полу. “Специфическая готовность” к восприятию некоторых из “бесконечного множества возможных свойств”, позволяющая, по мнению У.Найсера, воспринять из всех возможных инвариантов те, которые говорят, что по полу можно ходить, объясняется, как было сказано, формированием таких этапных результатов и цепочек действий вида (2),(3), которые обеспечивают реальную ходьбу по полу с участием перцептивных действий.

Точка зрения Дж.Гибсона на **восприятие как “извлечение инвариантов”** объясняется следующим образом. Поскольку Результатом восприятия любого признака или объекта является соответствующий этапный результат, являющийся инвариантом, то “**восприятие как извлечение инвариантов**” есть не что иное как объяснение восприятия через **восприятие только (этапных) результатов перцептивной деятельности**. Если Теорию функциональных систем перенести на восприятие, с ее последовательностью и иерархией результатов, то мы получим теорию восприятия Дж.Гибсона, правда без таких важных частей как акцептор результатов действия, ориентировочно-исследовательская реакция и т.д.

6.2. **Интуиция** - это все множество стимуляций, содержащихся во всех обратных афферентациях **Res( )** некоторого развитого акцептора результатов действия.

Покажем, что среди всей этой стимуляции есть как **осознанная стимуляция** так и **не осознанная**. Это лучше всего продемонстрировать на примере знаний экспертов. В рамках **Искусственного Интеллекта** сформировалось направление **Экспертные Системы**, одной из основных задач которого является “**извлечение**” **знаний из эксперта**. Принципиальная трудность построения экспертных систем состоит в том, что очень часто эксперт не в состоянии сказать, по каким неуловимым признакам он ставит, например, диагноз. Опытный врач получает большую часть информации уже при первом взгляде на больного. Известен, например, такой эксперимент: мужчинам показывали фотографии женщин, у некоторых из которых были чуть подретушированы (увеличены) зрачки. Такие фотографии нравились мужчинам больше, хотя никто из них не в состоянии был ответить почему именно.

Автоматически выискивая всю информацию, позволяющую осуществлять предсказания с вероятностью близкой к 1, человек автоматически, бессознательно обогащает обратную афферентацию **Res( )**. При этом он принципиально не в состоянии всю ее осознать. Более того, попытка заставить эксперта вербализировать, осознать или сформулировать признаки, по которым он ставит диагноз, приводит к тому, что эксперт “портит” свою интуицию. Он оказывается в положении сороконожки, которую заставили задуматься, как она ходит. Поэтому при “извлечении” знаний из эксперта “инженерам по знаниям” не рекомендуется “пытать” эксперта.

#### Библиографический список.

1. [Анохин 64]: Анохин П.К. Эмоции // Большая медицинская энциклопедия т. 35, М. 1964.
2. [Анохин П.К., 78]b: Анохин П.К. Принципиальные вопросы теории функциональных систем // Философские аспекты теории функциональных систем. М.: Наука, 1978. с. 49 - 106.
3. [Анохин П.К., 78]a: Анохин П.К. Опережающее отражение действительности // Философские аспекты теории функциональных систем. М.: Наука, 1978. с. 7 - 27.

4. [Анохин П.К., 75]: Анохин П.К. Системный анализ интегративной деятельности нейрона // П.К. Анохин. Очерки по физиологии функциональных систем. М.: Медицина, 1975. с. 444.
5. [Анохин П.К., 79]: Анохин П.К. Роль ориентировочно-исследовательской реакции в образовании условного рефлекса // Анохин П.К. Системные механизмы высшей нервной деятельности: Избр. тр. М.: Наука, 1979. с. 338 - 352.
10. [Витяев, 76]: Витяев Е.Е. Метод обнаружения закономерностей и метод предсказания // Эмпирическое предсказание и распознавание образов. Новосибирск, 1976. с. 54 - 68. Вып. 67: Вычислительные системы.
11. [Витяев Е.Е., 79]: Витяев Е.Е. Закономерности в языках эмпирических систем и законы классической физики // Эмпирическое предсказание и распознавание образов. Новосибирск, 1979. с. 45 - 56. Вып. 79: Вычислительные системы.
13. [Витяев Е.Е., 89]: Витяев Е.Е. Логико-операциональный подход к анализу данных // Комплексный подход к анализу данных в социологии: Тр. Ин-та Соц. Иссл. АМН, 1989. с. 113 - 122.
8. [Витяев, 90]: Витяев Е.Е. Предсказание и индуктивный синтез ПРОЛОГ-программ по вероятностной модели данных (Prediction and inductive synthesis of POLOG-pogamms by a probabilistic model of data). // Новосибирск, 1990. с. 34. Препр. N 24.
14. [Витяев Е.Е., 91]: Витяев Е.Е. Обнаружение закономерностей (методология, метод, программная система SINTEZ). 1. Методология // Методологические проблемы науки. Новосибирск, 1991. с. 26 - 60. Вып. 138: Вычислительные системы.
9. [Витяев, 92]: Витяев Е.Е. Семантический подход к созданию баз знаний. Семантический вероятностный вывод наилучших для предсказания ПРОЛОГ-программ по вероятностной модели данных // Логика и семантическое программирование. Новосибирск, 1992. с. 19 - 49. Вып. 146: Вычислительные системы.
6. [Витяев, 95]: Витяев Е.В. Принцип работы мозга и процесс познания в Науке и Искусстве. Часть 1. Физиологические теории. Методическое пособие. Кафедра Логики и Методологии Науки Философского факультета НГУ, 1995, с. 61.
7. [Витяев, 97]: Витяев Е.Е. Целеполагание как принцип работы мозга // Модели когнитивных процессов (Вычислительные системы вып. 158), Новосибирск, 1997, с. 9-52.
7. [Витяев, 98]: Витяев Е.Е. Вероятностное прогнозирование и предсказание как принцип работы мозга // Модели когнитивных процессов (Вычислительные системы), Новосибирск, 1998, (в печати).
15. [Витяев Е.Е., Москвитин А.А., 93]: Витяев Е.Е., Москвитин А.А. Введение в теорию открытий. Программная система DISCOVERY // Логические методы в информатике. Новосибирск, 1993. с. 117 - 163. Вып. 148: Вычислительные системы.
12. [Витяев Е.Е., Подколотный Н.Л., 89]: Витяев Е.Е., Подколотный Н.Л. От экспертных систем к системам, создающим теории предметных областей // Компьютерный анализ структуры, функции и эволюции генетических макромолекул. Новосибирск, 1989. с. 264 - 282.
16. [Гибсон Дж., 88]: Гибсон Дж. Экологический подход к зрительному восприятию. М.: Прогресс, 1988. С. 462.
17. [Ершов, Самохвалов, 84]: Ершов Ю.Л., Самохвалов К.Ф. О новом подходе к философии математики // Структурный анализ символьных последовательностей. Новосибирск, 1984. с. 141 - 148. Вып. 101: Вычислительные системы.
18. [Найсер У., 81]: Найсер У. Познание и реальность. Смысл и принципы когнитивной психологии. М.: Прогресс, 1981. с. 230.
19. [Поляков Г.И., 65]: Поляков Г.И. О принципах нейронной организации мозга // МГУ, М., 1965, с. 165.
20. [Симонов, 81]: Симонов П.В. Эмоциональный мозг. М.: Наука, 1981. с. 140.
21. [Симонов, 75]: Симонов П.В. Высшая нервная деятельность человека (мотивационно-эмоциональные аспекты). М.: Наука, 1975. с. 173.



22. [Судаков, 81]: Судаков К.В. Системные механизмы эмоционального стресса. М., Медицина, 1981, с. 228.
23. [Судаков, 84]: Судаков К.В. Общая Теория Функциональных систем М.: Медицина, 1984, с. 222.
24. [ТФС, 87]: Функциональные системы организма (Под ред. К.В.Судакова) М., Медицина, 1987, С. 430.
25. [Швырков В.Б., 82]: Швырков В.Б. О системных основах психофизиологии // Системный подход к психофизиологической проблеме. Наука, М.: 1982. с. 10 - 22.
26. [Adams Er.W., 75]: Adams Er.W. The logic of conditionals // An application of probability to deductive logic // Synthese Library. 1975. V. 86.
27. [Fitting M.C., 88]: Fitting M.C. Logic Programming on a Topological Bilattices // Fundamenta Informatica. 1988. V. 11. P. 209 - 218.
28. [Gaifman H., 64]: Gaifman H. Concerning measure in first order calculi // Israel journal of Math. 1964. V. 2. N 1. P. 1 - 18.
29. [Goncharov S.S., Ershov Yu.L., Sviridenko D.I., 86]: Goncharov S.S., Ershov Yu.L., Sviridenko D.I. Semantic programming // 10th World Congress Information Processing 86, Dublin, 1986. Amsterdam, 1986. P. 1093 - 1100.
30. [Hailperin T., 84]: Hailperin T. Probability Logic // Notre Dame J. of Formal Logic. 1984. V. 25. N. 3. P. 198 - 212.
31. [Halpern J.Y., 90]: Halpern J.Y. An analysis of first-order logics of probability // Artificial Intelligence 1990. V. 46. P. 311 - 350.
32. [Kifer M., 90]: Kifer M., Subrahmanian V.S. Theory of Generalized Annotated Logic Programming and its Applications // Research report. University of Maryland, USA, 1990.
33. [Nillson N.J., 86]: Nillson Nils J. Probability logic // Artif. Intell. 1986. V. 28. N 1. P. 71 - 87.
34. [Ng R.T., Subrahmanian V.S. 90]a: Ng R.T., Subrahmanian V.S. Probabilistic reasoning in Logic Programming // Proc. 5th Symposium on Methodologies for Intelligent Systems, Knoxville. North-Holland, 1990, P. 9 - 16.
35. [Ng R.T., Subrahmanian V.S., 90]b: Ng R.T., Subrahmanian V.S. Annotation Variables and Formulas in Probabilistic Logic Programming // Technical Report CS TR-2563. University of Maryland, 1990.
36. [Scott D.S., Krauss P., 66]: Scott D.S., Krauss P. Assigning Probabilities to Logical Formulas // Aspects of Inductive Logic. (ed. J.Hintikka, P.Suppe). N.Holland, 1966. P. 219 - 264.
37. [Shapiro E., 83]a: Shapiro E. Logic Programs with Uncertainties: A Tool for Implementing Expert Systems // Proc. IJCAI '83, Williams Kauffman. 1983. P. 529 - 532.
38. [Shapiro E., 83]b: Shapiro E. Algorithmic Program Debugging // MIT Press. 1983. P. 204.
39. [Van Emden M.N., 86]: Van Emden M.N. Quantitative deduction and its fixpoint theory // J. Logic Programming. 1986. V. 3. N. 1. P. 37 - 53.